

(19)



JAPANESE PATENT OFFICE

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: **10164368 A**

(43) Date of publication of application: **19.06.98**

(51) Int. Cl **H04N 1/407**

(21) Application number: **08317774**

(71) Applicant: **TOSHIBA CORP**

(22) Date of filing: **28.11.96**

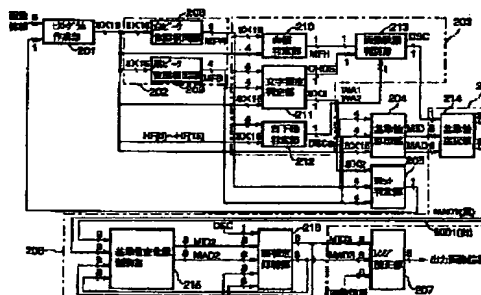
(72) Inventor: **KANAMORI KEIKO**

(54) IMAGE PROCESSING METHOD AND IMAGE PROCESSING UNIT

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide an image processing method and an image processing unit by which a kind of inputted image information is discriminated with high accuracy and multilevel of the inputted image information is corrected automatically in a real time.

SOLUTION: In an image processing unit such as digital copying machine executing a multilevel correction processing to inputted image information by reading an original image, a histogram preparation part 201 prepared a density histogram from the inputted image information, an image type discrimination part 203 discriminates a kind of the inputted image information based on a size of a value of an image density frequency sum within a designated range of a whiter side than an image density part with highest frequency among the ranges discriminated to be a substrate part of the original in the prepared density histogram and a range correction part 207 corrects the multilevel of the inputted image information corresponding to the result of discrimination.



COPYRIGHT: (C)1998,JPO

(19)日本国特許庁 (J P)

(12) 公 開 特 許 公 報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開平10-164368

(43)公開日 平成10年(1998) 6月19日

(51)Int.Cl.⁸

H 0 4 N 1/407

識別記号

F I

H 0 4 N 1/40

1 0 1 E

審査請求 未請求 請求項の数15 O L (全 23 頁)

(21)出願番号 特願平8-317774

(22)出願日 平成8年(1996)11月28日

(71)出願人 000003078

株式会社東芝

神奈川県川崎市幸区堀川町72番地

(72)発明者 金盛 恵子

神奈川県川崎市幸区柳町70番地 株式会社

東芝柳町工場内

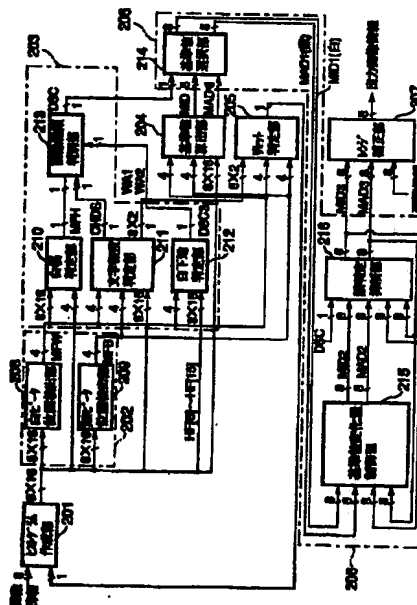
(74)代理人 弁理士 鈴江 武彦 (外6名)

(54)【発明の名称】 画像処理方法および画像処理装置

(57)【要約】

【課題】入力された画像情報の種類を高精度に判別して、入力された画像情報の階調をリアルタイムかつ自動的に補正可能となる画像処理方法および画像処理装置を提供する。

【解決手段】原稿の画像を読取って入力された画像情報に対し階調補正処理を行なうデジタル複写機などの画像処理装置において、ヒストグラム作成部201で、入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成し、画像種類判別部203で、この作成された濃度ヒストグラムにおいて、原稿の下地部分と判断される範囲のうちで一番頻度が高い画像濃度部よりも更に白側のあらかじめ指定された範囲内の画像濃度頻度和の値の大きさにより、入力された画像情報の種類を判別し、レンジ補正部207で、この判別結果に応じて、入力された画像情報の階調を補正する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 原稿の画像を読取って入力された画像情報に対し階調補正処理を行なうものにおいて、前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成し、

この作成した濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の頻度を持つ画像濃度値とから、前記入力された画像情報の種類を判別し、

この判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正することを特徴とする画像処理方法。

【請求項2】 原稿の画像を読取って入力された画像情報に対し階調補正処理を行なうものにおいて、前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成し、

この作成した濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分と判断される範囲のうちで一番頻度が高い画像濃度部よりも更に白側のあらかじめ指定された範囲内の画像濃度頻度和の値の大きさにより、前記入力された画像情報の種類を判別し、

この判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正することを特徴とする画像処理方法。

【請求項3】 原稿の画像を読取って入力された画像情報に対し階調補正処理を行なうものにおいて、前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成し、

この作成した濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分と判断される範囲のうちで一番頻度が高い画像濃度部よりも更に白側にある各頻度に対し、あらかじめ指定された範囲内で和を求め、この求めた和と前記一番頻度が高い画像濃度部から決定される所定の閾値と比較することにより、前記入力された画像情報が文字画像か写真画像かを判別し、

この判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正することを特徴とする画像処理方法。

【請求項4】 読取手段により原稿の画像を読取って画像情報を入力し、この入力された画像情報に対し所定の処理を行なった後、その画像情報を出力手段により出力するものにおいて、

前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成し、

この作成した濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の頻度を持つ画像濃度値とから、前記入力された画像情報の種類を判別し、

この判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正することを特徴とする画像処理方法。

【請求項5】 原稿の画像を読取って入力された画像情報に対し階調補正処理を行なうものにおいて、前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成

し、

この作成した濃度ヒストグラムの特徴から、前記入力された画像情報の種類を判別するとともに、

前記作成した濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の頻度を持つ画像濃度値とから、前記入力された画像情報の種類を判別し、

これら両判別結果の組合わせにより前記入力された画像情報の種類を最終的に判別し、

この判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正することを特徴とする画像処理方法。

【請求項6】 読取手段により原稿の画像を読取って画像情報を入力し、この入力された画像情報に対し所定の処理を行なった後、その画像情報を出力手段により出力するものにおいて、

前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成し、

この作成した濃度ヒストグラムの特徴から、前記入力された画像情報の種類を判別するとともに、

前記作成した濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の頻度を持つ画像濃度値とから、前記入力された画像情報の種類を判別し、

これら両判別結果の組合わせにより前記入力された画像情報の種類を最終的に判別し、

この判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正することを特徴とする画像処理方法。

【請求項7】 原稿の画像を読取って入力された画像情報に対し階調補正処理を行なうものにおいて、

前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成し、

この作成した濃度ヒストグラムにおいて、濃度分布がピークとなる2箇所の位置を検出し、

この検出したピーク位置から前記作成された濃度ヒストグラムのピーク位置頻度を用いて、階調補正を行なうための基準値を算出し、

前記作成された濃度ヒストグラムの特徴から、前記入力された画像情報の種類を判別するとともに、

前記作成した濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の頻度を持つ画像濃度値とから、前記入力された画像情報の種類を判別し、

これら両判別結果の組合わせにより前記入力された画像情報の種類を最終的に判別し、

この判別結果に応じて前記算出された基準値を補正し、この補正された基準値を用いて前記入力された画像情報の階調を補正することを特徴とする画像処理方法。

【請求項8】 読取手段により原稿の画像を読取って画像情報を入力し、この入力された画像情報に対し所定の処理を行なった後、その画像情報を出力手段により出力

するものにおいて、

前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成し、

この作成した濃度ヒストグラムにおいて、濃度分布がピークとなる2箇所の位置を検出し、

この検出したピーク位置から前記作成された濃度ヒストグラムのピーク位置の傾度を用いて、階調補正を行なうための基準値を算出し、

前記作成された濃度ヒストグラムの特徴から、前記入力された画像情報の種類を判別するとともに、

前記作成した濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の傾度を持つ画像濃度値とから、前記入力された画像情報の種類を判別し、

これら両判別結果の組合わせにより前記入力された画像情報の種類を最終的に判別し、

この判別結果に応じて前記算出された基準値を補正し、この補正された基準値を用いて前記入力された画像情報の階調を補正することを特徴とする画像処理方法。

【請求項9】 原稿の画像を読取って入力された画像情報に対し階調補正処理を行なうものにおいて、

前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成するヒストグラム作成手段と、

このヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分と判断される範囲のうちで一番傾度が高い画像濃度部よりも更に白側のあらかじめ指定された範囲内の画像濃度傾度和の値の大きさにより、前記入力された画像情報の種類を判別する画像種類判別手段と、

この画像種類判別手段の判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正する階調補正手段と、を具備したことを特徴とする画像処理装置。

【請求項10】 原稿の画像を読取って入力された画像情報に対し階調補正処理を行なうものにおいて、

前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成するヒストグラム作成手段と、

このヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分と判断される範囲のうちで一番傾度が高い画像濃度部よりも更に白側にある各傾度に対し、あらかじめ指定された範囲内で和を求め、この求めた和と前記一番傾度が高い画像濃度部から決定される所定の閾値と比較することにより、前記入力された画像情報が文字画像か写真画像かを判別する画像種類判別手段と、

この画像種類判別手段の判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正する階調補正手段と、を具備したことを特徴とする画像処理装置。

【請求項11】 読取手段により原稿の画像を読取って画像情報を入力し、この入力された画像情報に対し所定の処理を行なった後、その画像情報を出力手段により出

力するものにおいて、

前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成するヒストグラム作成手段と、

このヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の傾度を持つ画像濃度値とから、前記入力された画像情報の種類を判別する画像種類判別手段と、

この画像種類判別手段の判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正する階調補正手段と、を具備したことを特徴とする画像処理装置。

【請求項12】 読取手段により原稿の画像を読取って画像情報を入力し、この入力された画像情報に対し所定の処理を行なった後、その画像情報を出力手段により出力するものにおいて、

前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成するヒストグラム作成手段と、

このヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムの特徴から、前記入力された画像情報の種類を判別する第1の画像種類判別手段と、

前記ヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の傾度を持つ画像濃度値とから、前記入力された画像情報の種類を判別する第2の画像種類判別手段と、

これら第1および第2の画像種類判別手段の各判別結果の組合わせにより前記入力された画像情報の種類を最終的に判別する第3の画像種類判別手段と、

この第3の画像種類判別手段の判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正する階調補正手段と、を具備したことを特徴とする画像処理装置。

【請求項13】 読取手段により原稿の画像を読取って画像情報を入力し、この入力された画像情報に対し所定の処理を行なった後、その画像情報を出力手段により出力するものにおいて、

前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成するヒストグラム作成手段と、

このヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムにおいて、濃度分布がピークとなる2箇所の位置を検出するピーク位置検出手段と、

このピーク位置検出手段で検出されたピーク位置から前記ヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムのピーク位置の傾度を用いて、階調補正を行なうための基準値を算出する基準値算出手段と、

前記ヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムの特徴から、前記入力された画像情報の種類を判別する第1の画像種類判別手段と、

前記ヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の傾度を持つ画像濃度値とから、前記

入力された画像情報の種類を判別する第2の画像種類判別手段と、

これら第1および第2の画像種類判別手段の各判別結果の組合わせにより前記入力された画像情報の種類を最終的に判別する第3の画像種類判別手段と、

この第3の画像種類判別手段の判別結果に応じて前記算出された基準値を補正する基準値補正手段と、

この基準値補正手段で補正された基準値を用いて前記入力された画像情報の階調を補正する階調補正手段と、

を具備したことを特徴とする画像処理装置。

【請求項14】 原稿の画像を読取って入力された画像情報に基づく潜像を像担持体上に形成する潜像形成手段と、

この潜像形成手段で形成された前記像担持体上の潜像を現像剤で現像する現像手段と、

この現像手段で現像された前記像担持体上の現像剤像を被画像形成媒体上に転写する転写手段と、

前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成するヒストグラム作成手段と、

このヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分と判断される範囲のうちで一番頻度が高い画像濃度部よりも更に白側のあらかじめ指定された範囲内の画像濃度頻度値の大きさにより、前記入力された画像情報の種類を判別する画像種類判別手段と、

この画像種類判別手段の判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正する階調補正手段と、
を具備したことを特徴とする画像処理装置。

【請求項15】 原稿の画像を読取って入力された画像情報に基づく潜像を像担持体上に形成する潜像形成手段と、

この潜像形成手段で形成された前記像担持体上の潜像を現像剤で現像する現像手段と、

この現像手段で現像された前記像担持体上の現像剤像を被画像形成媒体上に転写する転写手段と、

前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成するヒストグラム作成手段と、

このヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムにおいて、濃度分布がピークとなる2箇所の位置を検出するピーク位置検出手段と、

このピーク位置検出手段で検出したピーク位置から前記ヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムのピーク位置の頻度を用いて、階調補正を行なうための基準値を算出する基準値算出手段と、

前記ヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムの特徴から、前記入力された画像情報の種類を判別する第1の画像種類判別手段と、

前記ヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分の分布と、その下地部

分の範囲内で最大の頻度を持つ画像濃度値とから、前記入力された画像情報の種類を判別する第2の画像種類判別手段と、

これら第1および第2の画像種類判別手段の各判別結果の組合わせにより前記入力された画像情報の種類を最終的に判別する第3の画像種類判別手段と、

この第3の画像種類判別手段の判別結果に応じて前記算出された基準値を補正する基準値補正手段と、

この基準値補正手段で補正された基準値を用いて前記入力された画像情報の階調を補正する階調補正手段と、

を具備したことを特徴とする画像処理装置。
【発明の詳細な説明】

【0001】

【発明の属する技術分野】本発明は、たとえば、スキャナにより原稿の画像を読取って画像情報を入力し、この入力された画像情報に対し階調補正など、所定の画像処理を行なった後、その画像情報を電子写真方式のレーザープリンタにより用紙上に出力する画像処理方法、および、この画像処理方法を用いたデジタル複写機などの画像処理装置に関する。

【0002】

【従来の技術】一般に、イメージ情報を扱うデジタル複写機などの画像処理装置においては、スキャナなどの読取手段によって原稿から読取られ、デジタル化された画像情報は、多値化され、目的に沿って加工され、レーザープリンタなどの出力手段から出力される。このとき、スキャナによって読取られた画像情報に原稿の下地部分があったり、文字が薄かったりした場合、濃度調整ボタンで濃度を調整しなくとも、自動的に原稿にあった濃度に調整する濃度調整機能が搭載されている。

【0003】最近、この濃度調整機能として、入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成し、この作成した濃度ヒストグラムの特徴量から、入力された原稿の種類（入力された画像情報の種類）を判別し、この判別結果に応じて入力された画像情報の階調を補正する方法が考えられている。

【0004】

【発明が解決しようとする課題】原稿の特徴量を用いて自動的に画像濃度を調整するために重要な点は、原稿の種類（画像情報の種類）を正確に判別することである。しかし、原稿といっても、文字原稿（文字画像）、写真原稿（写真画像）などと簡単に判別できない原稿、たとえば、文字と写真とが混在する原稿であるとか、下地の異なる部分が混在する原稿、薄い文字と濃い文字とが混在する原稿など、一律のデータでのみで処理が行えない、つまり、簡単に判別できない原稿が多数存在する。

【0005】特に、たとえば、図23(a)に示すように、周囲に白に近い濃さを持つ白帯部分W1を有し、かつ、その中に背景W2を持つ文字や、それよりも濃い色の背景Bを持つ写真原稿Dは、雑誌などによくあるケー

スである。なお、図23(a)において、P1は文字画像、P2は文字以外の画像である。

【0006】しかし、このような原稿に対してはうまく判別できずに、再現の必要がある部分の濃度まで除去してしまう場合がしばしば生じていた。たとえば、図23(a)の原稿Dを読取って得た画像情報に対し上記方法で画像濃度を調整した後、レーザプリンタでハードコピーとして出力した場合、図23(b)に示すような出力画像となり、この画像例からも明らかのように、図23(a)の原稿Dにおける下地部分Bが再現されずに消えていることがわかる。

【0007】そこで、本発明は、入力された画像情報の種類を高精度に判別して、入力された画像情報の階調をリアルタイムかつ自動的に補正可能となる画像処理方法および画像処理装置を提供することを目的とする。

【0008】

【課題を解決するための手段】本発明の画像処理方法は、原稿の画像を読取って入力された画像情報に対し階調補正処理を行なうものにおいて、前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成し、この作成した濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の頻度を持つ画像濃度値とから、前記入力された画像情報の種類を判別し、この判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正することを特徴とする。

【0009】また、本発明の画像処理方法は、原稿の画像を読取って入力された画像情報に対し階調補正処理を行なうものにおいて、前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成し、この作成した濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分と判断される範囲のうちで一番頻度が高い画像濃度部よりも更に白側のあらかじめ指定された範囲内の画像濃度頻度和の値の大きさにより、前記入力された画像情報の種類を判別し、この判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正することを特徴とする。

【0010】また、本発明の画像処理方法は、原稿の画像を読取って入力された画像情報に対し階調補正処理を行なうものにおいて、前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成し、この作成した濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分と判断される範囲のうちで一番頻度が高い画像濃度部よりも更に白側にある各頻度に対し、あらかじめ指定された範囲内で和を求め、この求めた和と前記一番頻度が高い画像濃度部から決定される所定の閾値と比較することにより、前記入力された画像情報が文字画像か写真画像かを判別し、この判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正することを特徴とする。

【0011】また、本発明の画像処理方法は、読取手段により原稿の画像を読取って画像情報を入力し、この入力された画像情報に対し所定の処理を行なった後、その

画像情報を出力手段により出力するものにおいて、前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成し、この作成した濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の頻度を持つ画像濃度値とから、前記入力された画像情報の種類を判別し、この判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正することを特徴とする。

【0012】また、本発明の画像処理方法は、原稿の画像を読取って入力された画像情報に対し階調補正処理を行なうものにおいて、前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成し、この作成した濃度ヒストグラムの特徴から、前記入力された画像情報の種類を判別するとともに、前記作成した濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の頻度を持つ画像濃度値とから、前記入力された画像情報の種類を判別し、これら両判別結果の組合わせにより前記入力された画像情報の種類を最終的に判別し、この判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正することを特徴とする。

【0013】また、本発明の画像処理方法は、読取手段により原稿の画像を読取って画像情報を入力し、この入力された画像情報に対し所定の処理を行なった後、その画像情報を出力手段により出力するものにおいて、前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成し、この作成した濃度ヒストグラムの特徴から、前記入力された画像情報の種類を判別するとともに、前記作成した濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の頻度を持つ画像濃度値とから、前記入力された画像情報の種類を判別し、これら両判別結果の組合わせにより前記入力された画像情報の種類を最終的に判別し、この判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正することを特徴とする。

【0014】また、本発明の画像処理方法は、原稿の画像を読取って入力された画像情報に対し階調補正処理を行なうものにおいて、前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成し、この作成した濃度ヒストグラムにおいて、濃度分布がピークとなる2箇所の位置を検出し、この検出したピーク位置から前記作成された濃度ヒストグラムのピーク位置頻度を用いて、階調補正を行なうための基準値を算出し、前記作成された濃度ヒストグラムの特徴から、前記入力された画像情報の種類を判別するとともに、前記作成した濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の頻度を持つ画像濃度値とから、前記入力された画像情報の種類を判別し、これら両判別結果の組合わせにより前記入力された画像情報の種類を最終的に判別し、この判別結果に応じて前記算出された基準値を補正し、この補正された基準値を用いて前記入力された画像情報の階調を補正することを特徴とする。

【0015】また、本発明の画像処理方法は、読取手段により原稿の画像を読取って画像情報を入力し、この入力された画像情報に対し所定の処理を行なった後、その画像情報を出力手段により出力するものにおいて、前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成し、この作成した濃度ヒストグラムにおいて、濃度分布がピークとなる2箇所の位置を検出し、この検出したピーク位置から前記作成された濃度ヒストグラムのピーク位置の頻度を用いて、階調補正を行なうための基準値を算出し、前記作成された濃度ヒストグラムの特徴から、前記入力された画像情報の種類を判別するとともに、前記作成した濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の頻度を持つ画像濃度値とから、前記入力された画像情報の種類を判別し、これら両判別結果の組合わせにより前記入力された画像情報の種類を最終的に判別し、この判別結果に応じて前記算出された基準値を補正し、この補正された基準値を用いて前記入力された画像情報の階調を補正することを特徴とする。

【0016】また、本発明の画像処理装置は、原稿の画像を読取って入力された画像情報に対し階調補正処理を行なうものにおいて、前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成するヒストグラム作成手段と、このヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分と判断される範囲のうちで一番頻度が高い画像濃度部よりも更に白側のあらかじめ指定された範囲内の画像濃度頻度和の値の大きさにより、前記入力された画像情報の種類を判別する画像種類判別手段と、この画像種類判別手段の判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正する階調補正手段とを具備している。

【0017】また、本発明の画像処理装置は、原稿の画像を読取って入力された画像情報に対し階調補正処理を行なうものにおいて、前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成するヒストグラム作成手段と、このヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分と判断される範囲のうちで一番頻度が高い画像濃度部よりも更に白側にある各頻度に対し、あらかじめ指定された範囲内で和を求め、この求めた和と前記一番頻度が高い画像濃度部から決定される所定の閾値と比較することにより、前記入力された画像情報が文字画像か写真画像かを判別する画像種類判別手段と、この画像種類判別手段の判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正する階調補正手段とを具備している。

【0018】また、本発明の画像処理装置は、読取手段により原稿の画像を読取って画像情報を入力し、この入力された画像情報に対し所定の処理を行なった後、その画像情報を出力手段により出力するものにおいて、前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成するヒ

ストグラム作成手段と、このヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の頻度を持つ画像濃度値とから、前記入力された画像情報の種類を判別する画像種類判別手段と、この画像種類判別手段の判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正する階調補正手段とを具備している。

【0019】また、本発明の画像処理装置は、読取手段により原稿の画像を読取って画像情報を入力し、この入力された画像情報に対し所定の処理を行なった後、その画像情報を出力手段により出力するものにおいて、前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成するヒストグラム作成手段と、このヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムの特徴から、前記入力された画像情報の種類を判別する第1の画像種類判別手段と、前記ヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の頻度を持つ画像濃度値とから、前記入力された画像情報の種類を判別する第2の画像種類判別手段と、これら第1および第2の画像種類判別手段の各判別結果の組合わせにより前記入力された画像情報の種類を最終的に判別する第3の画像種類判別手段と、この第3の画像種類判別手段の判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正する階調補正手段とを具備している。

【0020】また、本発明の画像処理装置は、読取手段により原稿の画像を読取って画像情報を入力し、この入力された画像情報に対し所定の処理を行なった後、その画像情報を出力手段により出力するものにおいて、前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成するヒストグラム作成手段と、このヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムにおいて、濃度分布がピークとなる2箇所の位置を検出するピーク位置検出手段と、このピーク位置検出手段で検出されたピーク位置から前記ヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムのピーク位置の頻度を用いて、階調補正を行なうための基準値を算出する基準値算出手段と、前記ヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムの特徴から、前記入力された画像情報の種類を判別する第1の画像種類判別手段と、前記ヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の頻度を持つ画像濃度値とから、前記入力された画像情報の種類を判別する第2の画像種類判別手段と、これら第1および第2の画像種類判別手段の各判別結果の組合わせにより前記入力された画像情報の種類を最終的に判別する第3の画像種類判別手段と、この第3の画像種類判別手段の判別結果に応じて前記算出された基準値を補正する基準値補正手段と、この基準値補正手段で補正された基準値を用いて前記入力された画像情報の階調を補正する階調補正手

段とを具備している。

【0021】また、本発明の画像処理装置は、原稿の画像を読取って入力された画像情報に基づく潜像を像担持体上に形成する潜像形成手段と、この潜像形成手段で形成された前記像担持体上の潜像を現像剤で現像する現像手段と、この現像手段で現像された前記像担持体上の現像剤像を被画像形成媒体上に転写する転写手段と、前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成するヒストグラム作成手段と、このヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分と判断される範囲のうちで一番頻度が高い画像濃度部よりも更に白側のあらかじめ指定された範囲内の画像濃度頻度値の値の大きさにより、前記入力された画像情報の種類を判別する画像種類判別手段と、この画像種類判別手段の判別結果に応じて前記入力された画像情報の階調を補正する階調補正手段とを具備している。

【0022】さらに、本発明の画像処理装置は、原稿の画像を読取って入力された画像情報に基づく潜像を像担持体上に形成する潜像形成手段と、この潜像形成手段で形成された前記像担持体上の潜像を現像剤で現像する現像手段と、この現像手段で現像された前記像担持体上の現像剤像を被画像形成媒体上に転写する転写手段と、前記入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成するヒストグラム作成手段と、このヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムにおいて、濃度分布がピークとなる2箇所の位置を検出するピーク位置検出手段と、このピーク位置検出手段で検出したピーク位置から前記ヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムのピーク位置の頻度を用いて、階調補正を行なうための基準値を算出する基準値算出手段と、前記ヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムの特徴から、前記入力された画像情報の種類を判別する第1の画像種類判別手段と、前記ヒストグラム作成手段で作成された濃度ヒストグラムにおいて、前記原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の頻度を持つ画像濃度値とから、前記入力された画像情報の種類を判別する第2の画像種類判別手段と、これら第1および第2の画像種類判別手段の各判別結果の組合わせにより前記入力された画像情報の種類を最終的に判別する第3の画像種類判別手段と、この第3の画像種類判別手段の判別結果に応じて前記算出された基準値を補正する基準値補正手段と、この基準値補正手段で補正された基準値を用いて前記入力された画像情報の階調を補正する階調補正手段とを具備している。

【0023】本発明によれば、入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成し、この作成した濃度ヒストグラムにおいて、原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の頻度を持つ画像濃度値とから、上記入力された画像情報の種類を判別し、この判別結果に応じて上記入力された画像情報の階調を補正することによ

り、入力された画像情報の種類を高精度に判別して、入力された画像情報の階調をリアルタイムかつ自動的に補正可能となる。

【0024】また、本発明によれば、入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成し、この作成した濃度ヒストグラムの特徴から、上記入力された画像情報の種類を判別するとともに、上記作成した濃度ヒストグラムにおいて、原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の頻度を持つ画像濃度値とから、上記入力された画像情報の種類を判別し、これら両判別結果の組合わせにより上記入力された画像情報の種類を最終的に判別し、この判別結果に応じて上記入力された画像情報の階調を補正することにより、入力された画像情報の種類をより高精度に判別して、入力された画像情報の階調をリアルタイムかつ自動的に補正可能となる。

【0025】

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施の形態について図面を参照して説明する。

【0026】図1は、本実施の形態に係る画像処理装置の一例としてのデジタル複写機の内部構成を示すものである。このデジタル複写機は、たとえば、複写機、ファクシミリ、プリンタの3機能を有する複合形の複写機である。

【0027】図1において、10は装置本体で、この装置本体10内には、入力手段および読取手段としてのスキヤナ部4、および、出力手段および画像形成手段としてのプリンタ部6が設けられている。

【0028】装置本体10の上面には、読取対象物としての原稿Dが載置される透明ガラスからなる原稿載置台12が設けられている。また、装置本体10の上面には、原稿載置台12上に原稿Dを自動的に送る自動原稿送り装置7（以下、ADFと略称する）が配設されている。このADF7は、原稿載置台12上に対して開閉可能に配設され、原稿載置台12上に載置された原稿Dを原稿載置台12上に密着させる原稿押えとしても機能する。

【0029】ADF7は、原稿Dがセットされる原稿トレイ8、原稿の有無を検出するエンベティセンサ9、原稿トレイ8から原稿Dを1枚ずつ取出すピックアップローラ14、取出された原稿Dを搬送する給紙ローラ15、原稿Dの先端を整位するアライニングローラ対16、原稿載置台12上のほぼ全体を覆うように配設された搬送ベルト18を備えている。そして、原稿トレイ8に上向きにセットされた複数枚の原稿Dは、その最下の頁、つまり、最終頁から順に取出され、アライニングローラ対16により整位された後、搬送ベルト18によって原稿載置台12上の所定位置へ搬送される。

【0030】ADF7において、搬送ベルト18を挟んでアライニングローラ対16と反対側の端部には、反転ローラ20、非反転センサ21、フラップ22、およ

び、排紙ローラ23が配設されている。スキャナ部4により画像情報の読取られた原稿Dは、搬送ベルト18により原稿載置台12上から送り出され、反転ローラ20、フラップ21、および、排紙ローラ22を介してADF7上面の原稿排紙部24上に排出される。原稿Dの裏面を読取る場合、フラップ22を切換えることにより、搬送ベルト18によって搬送されてきた原稿Dは、反転ローラ20によって反転された後、再度、搬送ベルト18により原稿載置台12上の所定位置に送られる。

【0031】装置本体10内に配設されたスキャナ部4は、原稿載置台12上に載置された原稿Dを照明する光源としての露光ランプ25、および、原稿Dからの反射光を所定の方向に反射する第1のミラー26を有し、これらの露光ランプ25および第1のミラー26は、原稿載置台12の下方に配設された第1のキャリッジ27に取付けられている。第1のキャリッジ27は、原稿載置台12と平行に移動可能に配設され、図示しない歯付きベルトなどを介して駆動モータにより、原稿載置台12の下方を往復移動される。

【0032】原稿載置台12の下方には、原稿載置台12と平行に移動可能な第2のキャリッジ28が配設されている。第2のキャリッジ28には、第1のミラー26により反射された原稿Dからの反射光を順に反射する第2および第3のミラー30、31が互いに直角に取付けられている。第2のキャリッジ28は、第1のキャリッジ27を駆動する歯付きベルトなどにより、第1のキャリッジ27に対して従動されるとともに、第1のキャリッジ27に対して1/2の速度で原稿載置台12に沿って平行に移動される。

【0033】原稿載置台12の下方には、第2のキャリッジ28上の第3のミラー31からの反射光を集束する結像レンズ32と、結像レンズ32により集束された反射光を受光して光電変換する光電変換手段としてのCCD形のラインセンサ34とが配設されている。結像レンズ32は、第3のミラー31により反射された光の光軸を含む面内に、駆動機構を介して移動可能に配設され、自身が移動することで反射光を所望の倍率で結像する。そして、ラインセンサ34は、入射した反射光を光電変換し、読取った原稿Dに対応する電気信号を出力する。

【0034】一方、プリンタ部6は、潜像形成手段としてのレーザ露光装置40を備えている。レーザ露光装置40は、光源としての半導体レーザ発振器41と、半導体レーザ発振器41から出射されたレーザ光を連続的に偏向する走査部材としてのポリゴンミラー36と、ポリゴンミラー36を後述する所定の回転数で回転駆動する走査モータとしてのポリゴンモータ37と、ポリゴンミラー36からのレーザ光を偏向して後述する感光体ドラム44へ導く光学系42とを備えている。このような構成のレーザ露光装置40は、装置本体10の図示しない支持フレームに固定支持されている。

【0035】半導体レーザ発振器41は、スキャナ部4により読取られた原稿Dの画像情報、あるいは、ファクシミリ送受信文書情報などに応じてオン・オフ制御され、そのレーザ光はポリゴンミラー36および光学系42を介して感光体ドラム44へ向けられ、感光体ドラム44の周面上に露光走査することにより、感光体ドラム44の周面上に静電潜像を形成する。

【0036】また、プリンタ部6は、装置本体10のほぼ中央に配設された像担持体としての回転自在な感光体ドラム44を有し、感光体ドラム44の周面は、レーザ露光装置40からのレーザ光により露光走査され、所望の静電潜像が形成される。感光体ドラム44の周囲には、感光体ドラム44の周面を所定の電荷に帯電させる帯電用帯電器45、感光体ドラム44上に形成された静電潜像に現像剤としてのトナーを供給して所望の画像濃度で現像する現像手段としての現像器46、後述する給紙カセットから供給された被画像形成媒体としての用紙Pを感光体ドラム44から分離させるための剥離用帯電器47、感光体ドラム44上に形成されたトナー像を用紙Pに転写させる転写用帯電器48、感光体ドラム44の周面から用紙Pを剥離する剥離爪49、感光体ドラム44の周面に残留したトナーを清掃する清掃装置50、および、感光体ドラム44の周面を除電する除電器51が順に配置されている。

【0037】装置本体10内の下部には、それぞれ装置本体10から引出し可能な上段給紙カセット52、中段給紙カセット53、下段給紙カセット54が互いに積層状態に配設され、各給紙カセット52～54内にはサイズの異なる用紙Pが装填されている。これらの給紙カセット52～54の側方には大容量フィーダ55が設けられ、この大容量フィーダ55には、使用頻度の高いサイズ用の用紙P、たとえば、A4サイズの用紙Pが約3000枚収納されている。また、大容量フィーダ55の上方には、手差しトレイ56を兼ねた給紙カセット57が脱着自在に装着されている。

【0038】装置本体10内には、各給紙カセット52～54および大容量フィーダ55から感光体ドラム44と転写チャージャ48との間に位置した転写部を通して延びる搬送路58が形成され、この搬送路58の終端には、定着ランプ60aを有する定着装置60が設けられている。定着装置60に対向した装置本体10の側壁には排出口61が形成され、この排出口61にはシングルトレイのフィニッシャ150が装着されている。

【0039】上段給紙カセット52、中段給紙カセット53、下段給紙カセット54、給紙カセット57の近傍および大容量フィーダ55の近傍には、給紙カセット52～54、57あるいは大容量フィーダ55から用紙Pを1枚ずつ取出すピックアップローラ63がそれぞれ設けられている。また、搬送路58には、ピックアップローラ63により取出された用紙Pを搬送路58を通して

搬送する多数の給紙ローラ対64が設けられている。

【0040】搬送路58において、感光体ドラム44の上流側にはレジストローラ対65が設けられている。レジストローラ対65は、取出された用紙Pの傾きを補正するとともに、感光体ドラム44上のトナー像の先端と用紙Pの先端とを整合させ、感光体ドラム44の周面の移動速度と同じ速度で用紙Pを転写部へ供給する。レジストローラ対65の手前、つまり、給紙ローラ64側には、用紙Pの到達を検出するアライニング前センサ66が設けられている。

【0041】ピックアップローラ63により、各給紙カセット52～54、57あるいは大容量フィーダ55から1枚ずつ取出された用紙Pは、給紙ローラ対64によりレジストローラ対65へ送られる。そして、用紙Pは、レジストローラ対65により先端が整位された後、転写部に送られる。

【0042】転写部において、感光体ドラム44上に形成された現像剤像、つまり、トナー像が、転写用帯電器48により用紙P上に転写される。トナー像の転写された用紙Pは、剥離用帯電器47および剥離爪49の作用により感光体ドラム44の周面から剥離され、搬送路52の一部を構成する搬送ベルト67を介して定着装置60に搬送される。そして、定着装置60によって現像剤像が用紙P上に熔融定着された後、用紙Pは、給紙ローラ対68および排紙ローラ対69により排出口61を通してフィニッシャ150上へ排出される。

【0043】搬送路58の下方には、定着装置60を通過した用紙Pを反転して再びレジストローラ対65へ送る自動両面装置70が設けられている。自動両面装置70は、用紙Pを一時的に集積する一時集積部71と、搬送路58から分岐し、定着装置60を通過した用紙Pを反転して一時集積部71に導く反転路72と、一時集積部71に集積された用紙Pを1枚ずつ取出すピックアップローラ73と、取出された用紙Pを搬送路74を通してレジストローラ対65へ供給する給紙ローラ75とを備えている。また、搬送路58と反転路72との分岐部には、用紙Pを排出口61あるいは反転路72に選択的に振分ける振分けゲート76が設けられている。

【0044】両面複写を行なう場合、定着装置60を通過した用紙Pは、振分けゲート76により反転路72に導かれ、反転された状態で一時集積部71に一時的に集積された後、ピックアップローラ73および給紙ローラ対75により、搬送路74を通してレジストローラ対65へ送られる。そして、用紙Pはレジストローラ対65により整位された後、再び転写部に送られ、用紙Pの裏面にトナー像が転写される。その後、用紙Pは、搬送路58、定着装置60および排紙ローラ69を介してフィニッシャ150に排紙される。

【0045】フィニッシャ150は、排出された一部構成の文書を一部単位でステープル止めして貯めていくも

のである。ステープルする用紙Pが1枚、排出口61から排出される度にガイドバー151にてステープルされる側に寄せて整合する。全てが排出され終わると、紙押えアーム152が排出された一部単位の用紙Pを抑え、ステープラユニット（図示しない）がステープル止めを行なう。

【0046】その後、ガイドバー151が下がり、ステープル止めが終わった用紙Pは、その一部単位でフィニッシャ排出ローラ155にてフィニッシャ排出トレイ154に排出される。フィニッシャ排出トレイ154の下がる量は、排出される用紙Pの枚数によりある程度決められ、一部単位に排出される度にステップ的に下がる。また、排出される用紙Pを整合するガイドバー151は、フィニッシャ排出トレイ154上に載った既にステープル止めされた用紙Pに当たらないような高さの位置にある。

【0047】また、フィニッシャ排出トレイ154は、ソートモード時、一部ごとにシフト（たとえば、前後左右の4つの方向へ）するシフト機構（図示しない）に接続されている。

【0048】なお、装置本体10の前面上部には、様々な複写条件並びに複写動作を開始させる複写開始命令などを入力したり、動作状態などを表示する操作パネル80（図示しない）が設けられている。

【0049】図2は、図1に示したデジタル複写機の電気的接続および制御のための信号の流れを概略的に表わすブロック図を示している。図2において、制御系は、主制御部90内のメインCPU91と、スキャナ部4のスキャナCPU100と、プリンタ部6のプリンタCPU110の3つのCPU（セントラル・プロセッシング・ユニット）で構成される。

【0050】メインCPU91は、プリンタCPU110と共有RAM95を介して双方向通信を行なうものであり、メインCPU91は動作指示をだし、プリンタCPU110は状態ステータスを返すようになっている。プリンタCPU110とスキャナCPU100はシリアル通信を行ない、プリンタCPU110は動作指示をだし、スキャナCPU100は状態ステータスを返すようになっている。

【0051】操作パネル80は、各種操作キー81、液晶表示部82、および、これらが接続されたパネルCPU83を有し、メインCPU91に接続されている。

【0052】主制御部90は、メインCPU91、ROM92、RAM93、NVRAM94、共有RAM95、画像処理部96、ページメモリ制御部97、ページメモリ98、プリンタコントローラ99、および、プリンタフォントROM121によって構成されている。

【0053】メインCPU91は、全体的な制御を司るものである。ROM92は、制御プログラムなどが記憶されている。RAM93は、一時的にデータを記憶する

10

20

30

40

50

ものである。

【0054】NVRAM（持久ランダムアクセスメモリ：nonvolatile RAM）94は、バッテリ（図示しない）にバックアップされた不揮発性のメモリであり、電源を遮断しても記憶データを保持するようになっている。

【0055】共有RAM95は、メインCPU91とプリンタCPU110との間で、双方向通信を行なうために用いるものである。

【0056】ページメモリ制御部97は、ページメモリ98に対して画像情報を記憶したり、読出したりするものである。ページメモリ98は、複数ページ分の画像情報を記憶できる領域を有し、スキャナ部4からの画像情報を圧縮したデータを1ページ分ごとに記憶可能に形成されている。

【0057】プリンタフォントROM121には、プリントデータに対応するフォントデータが記憶されている。プリンタコントローラ99は、パーソナルコンピュータなどの外部機器122からのプリントデータを、そのプリントデータに付与されている解像度を示すデータに応じた解像度でプリンタフォントROM121に記憶されているフォントデータを用いて画像データに展開するものである。

【0058】スキャナ部4は、全体の制御を司るスキャナCPU100、制御プログラムなどが記憶されているROM101、データ記憶用のRAM102、ラインセンサ34を駆動するCCDドライバ103、露光ランプ25およびミラー26、27、28などを移動する走査モータの回転を制御する走査モータドライバ104、および、画像補正部105などによって構成されている。

【0059】画像補正部105は、ラインセンサ34からのアナログ信号をデジタル信号に変換するA/D変換回路、ラインセンサ34のばらつき、あるいは、周囲の温度変化などに起因するラインセンサ34からの出力信号に対するスレッシュホールドレベルの変動を補正するためのシェーディング補正回路、および、シェーディング補正回路からのシェーディング補正されたデジタル信号を一旦記憶するラインメモリなどから構成されている。

【0060】プリンタ部6は、全体の制御を司るプリンタCPU110、制御プログラムなどが記憶されているROM111、データ記憶用のRAM112、半導体レーザ発振器41を駆動するレーザドライバ113、レーザ露光装置40のポリゴンモータ37を駆動するポリゴンモータドライバ114、搬送路58による用紙Pの搬送を制御する搬送制御部115、帯電用帯電器45、現像器46、転写用帯電器48を用いて帯電、現像、転写を行なうプロセスを制御するプロセス制御部116、定着装置60を制御する定着制御部117、および、オプションを制御するオプション制御部118などによって構成されている。

【0061】なお、画像処理部96、ページメモリ98、プリンタコントローラ99、画像補正部105、レーザドライバ113は、画像データバス120によって接続されている。

【0062】画像処理部96は、主にスキャナ部4で読取った画像情報に対して各種画像処理を行なうもので、たとえば、図3に示すように、レンジ補正回路961、画質改善回路962、拡大／縮小回路963、階調処理回路964、タイミング信号発生部965、および、クロック発生部966により構成されている。

【0063】レンジ補正回路961は、詳しくは後述するが、入力される画像情報に対して濃度のレンジを補正する。画質改善回路962は、レンジ補正回路961からの補正された画像情報に対して画質改善処理を行なう。拡大／縮小回路963は、画質改善回路962からの画質改善された画像情報に対しての拡大／縮小処理を行なう。階調処理回路964は、拡大／縮小回路963からの画像情報に対して階調処理を行なう。

【0064】タイミング信号発生部965は、各種タイミング信号を発生し、レンジ補正回路961、画質改善回路962、拡大／縮小回路963、および、階調処理回路964へそれぞれタイミング信号を供給する。

【0065】クロック発生部966は、各種クロック信号を発生し、レンジ補正回路961、画質改善回路962、拡大／縮小回路963、階調処理回路964、および、タイミング信号発生部965へそれぞれタイミング信号を供給する。

【0066】図4は、レンジ補正回路961の構成を詳細に示すものである。すなわち、レンジ補正回路961は、スキャナ部4から供給される画像情報から濃度ヒストグラムを作成するヒストグラム作成手段としてのヒストグラム作成部201、ピーク位置検出手段としてのピーク位置検出部202、画像種類判別手段としての画像種類判別部203、基準値算出手段としての基準値算出部204、リセット判定部205、基準値補正手段としての基準値補正部206、および、階調補正手段としてのレンジ補正部207から構成されている。

【0067】ピーク位置検出部202は、ヒストグラム作成部201で作成された濃度ヒストグラムの2箇所のピーク位置を検出するもので、白ピーク位置検出部208および黒ピーク位置検出部209によって構成されている。

【0068】白ピーク位置検出部208は、ヒストグラム作成部201で作成された濃度ヒストグラムから白ピークの位置を検出し、黒ピーク位置検出部209は、ヒストグラム作成部201で作成された濃度ヒストグラムから黒ピークの位置を検出する。

【0069】画像種類判別部203は、入力された画像情報が文字画像であるか写真画像であるかを判定するもので、白幅判定部210、文字頻度判定部211、白下

地判定部212、および、画像種類判別部213によって構成されている。

【0070】白幅判定部210は、ヒストグラム作成部201で作成された濃度ヒストグラムと、白ピーク位置検出部208で検出された白ピーク位置信号とから、原稿内の白幅部分を判定する。

【0071】文字頻度判定部211は、ヒストグラム作成部201で作成された濃度ヒストグラムと、白ピーク位置検出部208で検出された白ピーク位置信号と、黒ピーク位置検出部209で検出された黒ピーク位置信号とから、原稿内の文字頻度を判定する。

【0072】白下地判定部212は、ヒストグラム作成部201で作成された濃度ヒストグラムと、白ピーク位置検出部208で検出された白ピーク位置信号とから、原稿内の白下地量を判定する。

【0073】画像種類判別部213は、白幅判定部210の判定結果、文字頻度判定部211の判定結果、および、白下地判定部212の判定結果から、入力された画像情報の種類（原稿の種類）を判別する。

【0074】基準値算出部204は、ヒストグラム作成部201で作成された濃度ヒストグラム、および、ピーク位置検出部202で検出されたピーク位置に基づいて、階調補正を行なうための白と黒の基準値を算出する。

【0075】リセット判定部205は、文字頻度判定部211の判定結果とピーク位置検出部202で検出されたピーク位置に基づいてリセットを判定し、リセットが判定された場合はヒストグラム作成部201をリセットする。

【0076】基準値補正部206は、画像種類判別部203からの判別結果に基づいて、基準値算出部204からの基準値を補正するもので、基準値選択部214、基準値変化量制御部215、および、誤判定抑制部216によって構成されている。

【0077】基準値選択部214は、画像種類判別部213からの画像種類判別結果信号に基づき、基準値算出部204で算出された白および黒の基準値のそれぞれに対して、あらかじめ用意されている白および黒の基準値のどちらかを選択する。

【0078】基準値変化量制御部215は、基準値選択部214で選択された白および黒の基準値の変化量を制御する。誤判定抑制部216は、基準値変化量制御部215からの白および黒の基準値に対して誤判定を抑制する。

【0079】レンジ補正部207は、基準値補正部206からの補正された白および黒の基準値を用いて、入力された画像情報に対してレンジ補正を行なう。

【0080】次に、各部の具体的な回路構成例について簡単に説明する。なお、以下に説明する回路構成は一例であって、これらの回路に限定されるものでないことは

言うまでもないことである。

【0081】図5は、白ピーク位置検出部208、および、白幅判定部210の具体的な回路構成例を示すものである。白ピーク位置検出部208は、セクタ221、フリップフロップ回路222、および、白ピークイネーブル信号作成回路223から構成されていて、ヒストグラム作成部201で作成された濃度ヒストグラムHFがセクタ221に入力され、白ピークイネーブル信号作成回路223で作成される白ピークイネーブル信号によってセクタ221でセレクトされて、フリップフロップ回路222に書込まれることにより、白ピーク位置信号MFWを出力するようになっている。

【0082】白幅判定部210は、積算回路231、CRおよびCリネーブル信号作成回路232、セクタ233、234、フリップフロップ回路235、236、および、アンド回路237から構成されていて、入力される白ピーク位置信号MFWと濃度ヒストグラムHFとから白幅を判定し、その判定結果信号MFHを出力するようになっている。

【0083】図6は、黒ピーク位置検出部209の具体的な回路構成例を示すものである。黒ピーク位置検出部209は、セクタ241、242、243、フリップフロップ回路244、245、仮黒ピークイネーブル信号作成回路246、247、積算回路248、および、オア回路249から構成されていて、入力される濃度ヒストグラムHFから黒ピーク位置信号MFBを出力するようになっている。

【0084】図7は、文字頻度判定部211、および、画像種類判別部213の具体的な回路構成例を示すものである。文字頻度判定部211は、セクタ251、252、253、加算回路254、255、フリップフロップ回路256、257、WA1イネーブル信号作成回路258、WA2イネーブル信号作成回路259、および、比較回路260から構成されていて、入力される白ピーク位置信号MFWと黒ピーク位置信号MFBと濃度ヒストグラムHFとから文字頻度を判定し、その判定結果信号CHDSを出力するようになっている。

【0085】画像種類判別部213は、アンド回路261から構成されていて、入力される文字頻度判定結果信号CHDS、白幅判定結果信号MFH、および、白下地判定結果信号DSC3から画像種類の判別結果信号DSCを出力する。

【0086】図8は、基準値算出部204の具体的な回路構成例を示すものである。基準値算出部204は、セクタ271、272、273、274、275、276、-1イネーブル・+1イネーブル信号作成回路277、フリップフロップ回路278、279、280、281、引算回路282、割算回路283、白基準値イネーブル信号作成回路284、黒基準値イネーブル信号作成回路285、および、条件加工部286、287、2

88から構成されていて、入力される白ピーク位置信号MFWと黒ピーク位置信号MFBと濃度ヒストグラムHFとから白および黒の基準値を算出し、白基準値信号MIDおよび黒基準値信号MADを出力するようになっている。

【0087】図9は、リセット判定部205の具体的な回路構成例を示すものである。リセット判定部205は、副走査非画像部処理部291、副走査画像部処理部292、1ライン目処理部293、タイミング作成部294、セクタ295、および、アンド回路296から構成されていて、垂直同期信号VDENに対応してヒストグラム作成部201へリセット信号CRSTを出力するようになっている。

【0088】図10は、基準値選択部214、基準値変化量制御部215、誤判定抑制部216、および、レンジ補正部207の具体的な回路構成例を示すものである。基準値選択部214は、加算回路301、302、セクタ303、304、オア回路305、306、フリップフロップ回路307、308、および、MD1ラッチ信号生成回路309から構成されていて、画像種類判別結果信号DSCと白基準値信号MIDと黒基準値信号MADとから、白と黒の基準値を選択した白基準値信号MID1および黒基準値信号MAD1を出力するようになっている。

【0089】基準値変化量制御部215は、比較回路311、312、セクタ313、314、315、316、および、MD2セレクト信号生成回路317から構成されていて、入力される白基準値信号MID1と黒基準値信号MAD1とから変化量を制御した白基準値信号MID2と黒基準値信号MAD2とを出力するようになっている。

【0090】誤判定抑制部216は、セクタ321、322、フリップフロップ回路323、324、MD3セレクト信号生成回路325、および、MD3ラッチ信号生成回路326から構成されていて、入力される白基準値信号MID2と黒基準値信号MAD2とから誤判定を抑制した白基準値信号MID3と黒基準値信号MAD3とを出力するようになっている。

【0091】レンジ補正部207は、引算回路331、332、割算回路333、および、条件加工部334、335から構成されていて、入力される白基準値信号MID3と黒基準値信号MAD3とスキャナ部4から供給される図示しないラインバッファで1ライン遅延された画像情報IDTとから、レンジ補正された画像情報IDT0を出力するようになっている。

【0092】図11は、白下地判定部212の具体的な回路構成を示すものである。白下地判定部212は、加算回路341、引算回路342、比較回路343、344、345、フリップフロップ回路346、および、セクタ347、348、349から構成されている。

【0093】加算回路341は、濃度ヒストグラムHFとフリップフロップ回路346の出力BIFとを加算し、その結果KMFを出力する。セクタ347は、加算回路341から出力されるキャリCOにより、加算結果KMFあるいは定数FF(hex)のいずれかを選択して出力する。

【0094】引算回路342は、白ピーク位置信号MFWから定数3(hex)を引き、その結果KMFWを出力する。比較回路343は、この引き算結果KMFWと定数0(hex)とを比較し、その結果をセクタ348に送る。この比較回路343の出力は、濃度ヒストグラムHFを何個加算するかを示す値である。

【0095】セクタ348は、セクタ347の出力あるいはフリップフロップ回路346の出力BIFのいずれを出力するかを、比較回路343の出力により切換える。比較回路343の出力値に達したら、セクタ348は常にセクタ347の出力値でなく、フリップフロップ回路346の出力BIFの値を選択するようになる。セクタ348の出力は、フリップフロップ回路346で保持される。

【0096】比較回路344は、白ピーク位置信号MFWと定数3(hex)とを比較し、その結果をセクタ349に送る。セクタ349は、フリップフロップ回路346の出力BIFあるいは定数0(hex)のいずれを出力するかを、比較回路344の出力により切換える。このセクタ349の出力WA3が白ピーク位置よりも更に白側にあるヒストグラム頻度となる。この出力WA3を比較回路345でWBASEと比較し、白下地判定結果DSC3を出力する。

【0097】ここに、上記WBASEは、白ピーク位置信号MFWと、そのときの濃度ヒストグラム頻度HF(MFW)、および、事前に与えられた閾値から求められた値である。

【0098】次に、上記のような構成において、レンジ補正回路961の動作について図12に示すフローチャートを参照して説明する。なお、画像情報の多値化レベルは、たとえば8ビットとして説明していく。

【0099】まず、ステップS1にて、ヒストグラム作成部201は、スキャナ部4で原稿Dから読取られ、8ビットに多値化されたデジタル画像情報を受入れ、その画像情報から横軸を濃度、縦軸をその濃度の出現頻度とした濃度ヒストグラムを作成し、濃度ヒストグラム信号を出力する。図13は、画像情報の多値化数を「8」にしたときの濃度ヒストグラムの一例を示している。

【0100】次に、ステップS2、S3にて、ピーク位置検出部202は、2箇所のピーク位置を検出する。たとえば、濃度ヒストグラムの形は大きく分けると次の3つになる。

- 【0101】(1) ピークが1つしかない場合
- (2) ピークが2つある場合

(3) ピークが3つ以上ある場合

また、この3つ以外に、

(4) ピーク位置となりうる頻度を持つ山が複数存在する場合

このときのピーク位置の決め方の一例を以下に示す。

【0102】まず、(1)のピークが1つしかない場合について説明する。

【0103】図14は、多値化数8でピークが1つしかない場合の濃度ヒストグラムを示している。ピークは白側、黒側の2箇所を決めるので、事前に白側のピークを
10 探す範囲と黒側のピークを探す範囲を定めておく。図14では、「0」～「4」までが白側範囲、「6」～「7」までが黒側範囲としている。

【0104】図14でピークが存在しているのは白側である。ピークがある側(図14では白側)は「ピークが2つある場合」と同様にしてピーク位置を検出する。ピークのない側(図14では黒側)は、事前に与えられた条件に合うものをピーク位置とする。その条件の例として、「一番濃度の高い山」、「一番濃度の低い山」、「走査濃度範囲の真ん中の濃度の山」などがあげられ
る。

【0105】このようにして、走査濃度範囲の中で、たとえ頻度が「0」の山しかないか、あるいは、同じ頻度を持つ山しかなく、ピークが認められない場合であっても、ピーク位置を白側、黒側それぞれ1つずつ決めることができる。たとえば、図14に示す濃度ヒストグラムに対して、白側は「一番頻度が多く、かつ、その中で一番濃度の高い山」、黒側は「一番濃度の低い山」とすると、白ピーク位置は「3」、黒ピーク位置は「6」となる。

【0106】続いて、(2)のピークが2つある場合について説明する。

【0107】図13は、多値化数8でピークが2つある場合の濃度ヒストグラムを示す。ピークは白側、黒側の2箇所を決めるので、事前に白側のピークを探す範囲と黒側のピークを探す範囲を与えておく。図13では、

「0」～「4」までが白側範囲、「6」～「7」までが黒側範囲としている。この範囲の中で事前に与えられた条件に合うものをピーク位置とする。その条件の例として、「走査濃度範囲の中で頻度がn番目のもの」、「走査濃度範囲の中で一番頻度が多い山の右隣の山」、「走査濃度範囲の中で一番頻度が多い山の左隣の山」、「走査濃度範囲の中で一番頻度が高い山のn%に一番近い頻度を持つ山」などがあげられる。
40

【0108】これらの条件を、1つまたは複数組合わせてピーク位置を検出する。なお、同じ頻度の山が複数あった場合については後述する。図13の濃度ヒストグラムに対して、白側、黒側どちらも「走査濃度範囲の中で頻度が1番目のもの」とすると、白ピーク位置は「2」、黒ピーク位置は「6」となる。

【0109】続いて、(3)のピークが3つ以上ある場合について説明する。

【0110】図15は、多値化数8でピークが3つある場合の濃度ヒストグラムを示す。ピークは白側、黒側の2箇所を決めるので、事前に白側のピークを探す範囲と黒側のピークを探す範囲を与えておく。図15では、

「0」～「4」までが白側範囲、「6」～「7」までが黒側範囲とし、ピーク位置となりうる3つの山を濃度の小さいものからA、B、Cとする。走査濃度範囲の中に
10 ピークが1つしかない場合(図15では黒側)は、「ピークが2つある場合」と同様にしてピーク位置を求める。走査濃度範囲の中に複数のピークがある場合は、事前に与えられた条件に合うものをピーク位置とする。その条件の例として、「n番目に高い頻度を持つ山」、「一番濃度の高い山」、「一番濃度の低い山」、「2番目に頻度が高い山が、一番頻度が高い山のn%以下の頻度であれば一番頻度が高い山、そうでなければ濃度の高い方の山」などがあげられる。

【0111】これらの条件を、1つまたは複数組合わせてピーク位置を検出する。なお、同じ頻度の山が複数あった場合については後述する。図15の濃度ヒストグラムに対して、白側、黒側どちらも「走査濃度範囲の中で頻度が1番目のもの」とすると、白ピーク位置はAの「1」、黒ピーク位置はCの「7」となる。

【0112】続いて、(4)のピーク位置となりうる頻度を持つ山が複数存在する場合について説明する。

【0113】図14に示すように、同じ頻度が複数ある場合、事前に与えられた条件に合うものをピーク位置とする。その条件の例として、「ピーク位置候補の中で一番濃度の高い山」、「ピーク位置候補の中で一番濃度の低い山」、「ピーク位置候補の中で真ん中の濃度の山」などがあげられる。
30

【0114】このようにして、白および黒のピーク位置を検出する。

【0115】次に、ステップS4にて、白幅判定部210は、前述したように、ヒストグラム作成部201で作成された濃度ヒストグラムと、白ピーク位置検出部208で検出された白ピーク位置信号とから、原稿Dの白幅部分を判定する。この場合、白幅部分が所定の閾値以下であれば文字原稿(MFH=1)と判定し、所定の閾値以上であれば写真原稿(MFH=0)と判定する。

【0116】白幅判定部210の処理について、図17を例にとり詳細に説明する。図17において、下地部と判断する範囲の中で一番高い頻度を持つ山は「6」の山である。この山「6」の頻度をHF[6]とし、この山の頻度のn%を閾値THR1とすると、

$$THR1 = HF[6] \times n\%$$

この値を一番高い頻度を持つ山「6」の周辺、すなわち、左右のTHR2個の山の頻度と比較する。THR2=3のとき、比較する山は、「3、4、5、7、8、
50

9」の6個の山である。

【0117】これらのうち、左右各、最低1つづつ、閾値THR1よりも小さい頻度を持つ山があれば、文字原稿と判断する。すなわち、

THR1>HF [3] または

THR1>HF [4] または

THR1>HF [5]

で、かつ、

THR1>HF [7] または

THR1>HF [8] または

THR1>HF [9]

のとき、文字原稿と判断される。文字原稿と判断される場合の濃度ヒストグラムの一例が図17である。上記の条件を満たさない場合は写真原稿と判断され、この場合の濃度ヒストグラム一例は、たとえば、図18に示すようになる。

【0118】すなわち、文字原稿は、下地のピークが狭い範囲で立ち上がって立ち下がるので、一番高い頻度を持つ山の左右数個の山のうちで、必ず頻度が急に落ちるところがある(図17参照)。しかし、写真原稿では、下地の部分が少なく中間部分の濃度が多くあるため、一番高い頻度を持つ山の左右数個の山が一番高い頻度を持つ山と同程度か、または少し少ないくらいの頻度である可能性が高い(図18参照)。したがって、上記の条件で文字原稿と写真原稿とを判別することが可能となる。

【0119】次に、ステップS5にて、文字頻度判定部211は、前述したように、ヒストグラム作成部201で作成された濃度ヒストグラムと、白ピーク位置検出部208で検出された白ピーク位置信号と、黒ピーク位置検出部209で検出された黒ピーク位置信号とから、原稿D内の文字頻度を判定する。この場合、文字頻度が所定の閾値以上であれば文字原稿(CHDS=1)と判定し、所定の閾値以下であれば写真原稿(CHDS=0)と判定する。

【0120】文字頻度判定部211の処理について、図19を例にとり詳細に説明する。文字頻度の判定とは、原稿が文字原稿であったとしたときに、下地部分および文字部分の頻度の全体に対する割合が大きいことに注目して以下のように判別する。すなわち、白ピーク位置検出部208の出力MFWと黒ピーク位置検出部209の出力MFBを用い、下地部分と文字部分との頻度の和を求め、これを全頻度のm%と比較する。

【0121】出力MFW、MFBの山の左右のTHR4個ずつの山の頻度の和をWAとすると、図19では

MFW=3

MFB=14

であり、THR4=1とすると、

WA=HF [2] +HF [3] +HF [4] +HF [13] +HF [14] +HF [15]

となる。求めた頻度の和WAと全体の頻度Tのm%とを

比較し、WAがTよりも多ければ、下地部分と文字部分との和が多いことになるので、文字原稿と判別する。

【0122】WA>T×m% …… 文字原稿

WA≤T×m% …… 写真原稿

ここで、下地部分も加算して判別を行なうのは、文字原稿の場合、文字部分の占める割合はかなり低く、文字部分の頻度だけで判断するのが難しいためである。しかし、下地部分を含めて判別を行なうことで、写真原稿では中間濃度があるため、たとえ下地部分があっても、その割合は文字原稿に比べて少なくなり、m%を適正な値で与えることにより、文字原稿と写真原稿とを判別することが可能となる。

【0123】次に、ステップS6にて、白下地判定部212は、前述したように、ヒストグラム作成部201で作成された濃度ヒストグラムと、白ピーク位置検出部208で検出された白ピーク位置信号とから、原稿D内の白下地量を判定する。

【0124】以下、白下地判定部212の処理について詳細に説明する。たとえば、図23(a)に示すような誤判別が起きやすい原稿Dの画像情報を入力し、ヒストグラム作成部201で濃度ヒストグラムを作成した場合、作成された濃度ヒストグラムは図16に示すような形となる。この濃度ヒストグラムから原稿の種類(画像情報の種類)を判別するための特徴量(白下地量)を求める。

【0125】すなわち、図16において、下地部分の濃度と判断される濃度範囲において一番濃度が高い部分

「7」を下地濃度位置と仮に決める。次に、「7」の位置の濃度が本当の下地濃度か判断するために、「7」よりも更に白側に近い山(図16の場合1~6の山のうち以下の条件に合う山)の頻度の和WA3を求めて閾値と比較する。ここで、頻度の和WA3は、下地部分の一番頻度が高い山の位置をMFW、n番目の山の頻度をHF[n]とすると、

MFW<閾値1 または MFW-閾値2≤0 のとき WA3=0

MFW≥閾値1 のとき

WA3=HF [MFW-閾値2] +HF [MFW-(閾値2+1)] +…+HF [2] +HF [1]

として求める。

【0126】閾値1は、白紙などの通常、下地が白く出力されるのが当り前と考えられる下地濃度位置、閾値2は、従来の手法では除去されてしまうが、本当は残しておきたいと思われる濃度の分布の中心からの幅、つまり、該当する濃度のピーク幅の半分程度を考える。図16から、閾値2=3程度であればよい。

【0127】閾値2=3とすると、図16の場合は、WA3=HF [4] +HF [3] +HF [2] +HF [1]

となる。WA3は、下地とみなされた「7」の山よりも

白い部分にどれだけの頻度があるかを示すものであり、もし仮に決定した下地部が本当に下地の位置であったなら、WA3の値は小さくなり、図16のように更に白側に小さいピークが存在する場合、WA3の値は大きくなる。これより、このWA3と閾値3とを比較して
 $WA3 \leq \text{閾値}3$ のとき 文字原稿 (DSC3=1)
 $WA3 > \text{閾値}3$ のとき 写真原稿 (DSC3=0)
 と判定する。

【0128】次に、ステップS7にて、画像種類判別部213は、白幅判定部210の判定結果、文字頻度判定部211の判定結果、および、白下地判定部212の判定結果から、入力された画像情報の種類(原稿の種類)を判別する。すなわち、3つの入力が全て「1」のときはDSC=1(文字原稿)、3つの入力のうち1つでも「0」のときはDSC=0(写真原稿)を出力する。

【0129】次に、ステップS8にて、基準値算出部204は、前述したようにピーク位置検出部202で検出されたピーク位置信号と、ヒストグラム作成部201で作成された濃度ヒストグラム信号とから基準値を算出する。白基準値および黒基準値は、どちらも同じ計算式で求められる。

【0130】図20は、濃度ヒストグラムのピーク位置とその左右の山の頻度を示すものである。ここで、Pはピーク位置(濃度)を示し、P-1、P+1はPの左右の山の濃度を示す。また、H[P]、H[P-1]、H[P+1]は、それぞれP、P-1、P+1の頻度を示す。

【0131】基準値は以下の式により求める。もし、P-1またはP+1が存在しなければ、存在しないものは、

$$H[P-1] = 0 \quad \text{または} \quad H[P+1] = 0$$

としたり、

$$H[P-1] = H[P] \quad \text{または} \quad H[P+1] = H[P]$$

のように、事前に与えられた条件で架空の山の値を決める。

【0132】もし、H[P-1]またはH[P+1]がH[P]よりも大きかったら、

$$H[P-1] = H[P] \quad \text{または} \quad H[P+1] = H[P]$$

とする。

【0133】基準値Kは、次のようにして求められる。
 【0134】 $K = P + (H[P+1] - H[P-1]) / H[P] \times \{(1 \text{つの山の持つ濃度幅}) \times 1/2\}$

また、以下、白基準値=Kw、黒基準値=Kbとする。

【0135】以上の計算によって、基準値算出部204は基準値を算出し、基準値信号を出力する。基準値算出部204から出力される基準値信号の値は、事前に与えられた一定期間ごとに計算されるので、一定期間ごとに新しい基準値K(n)が決められる。

【0136】次に、ステップS9～S11にて、基準値

補正部206は、オフセット定数により補正された後、基準値が一定期間ごとに大きく変化すると、階調補正後の出力画像にむらができやすくなるため、基準値算出部204からの基準値信号を補正し、誤判定を行なった場合を考え、誤判定抑制部216にて更に基準値を補正する。基準値の補正方法の詳細を以下に説明する。

【0137】まず、基準値選択部214は、基準値の選択処理を行なう。すなわち、基準値Kは、画像種類判別部203からの画像種類判別結果信号、基準値算出部204からの基準値信号、事前に与えられた写真画像用基準値定数、基準値変化量定数、オフセット定数により補正される。以下に、その補正方法を説明する。

【0138】まず、基準値Kをオフセット定数により変更する。

$$【0139】K' = K + \text{オフセット定数}$$

さらに、画像種類判別部203から出力される画像種類判別結果信号の結果を用いてK'を変更する。

【0140】画像種類判別部203からの画像種類判別結果信号が写真原稿のとき、

$$K(n) = \text{写真画像用定数}$$

画像種類判別部203からの画像種類判別結果信号が文字画像のとき、

$$K(n) = K'$$

続いて、基準値変化量制御部215は、基準値の変化量を制御する。すなわち、図21は、ある一定期間(n)ごとに算出された白基準値Kw(n)、黒基準値Kb(n)の変化を示したものである。破線が補正前、実線が補正後を示している。基準値は、出力画像の急激な濃度変化を押さえるため、図21に示す実線のように滑らかに変化することが望ましい。そこで、基準値変化量制御部215では、図21に示す破線の特性和実線の特性和となるように制御するものである。以下に、その補正方法を説明する。

【0141】まず、1周期前に決まったK(n-1)とK(n)とを比較する。

【0142】 $K(n) < K(n-1) - \text{基準値変化量定数}$ ならば、

$$K'(n) = K(n-1) - \text{基準値変化量定数}$$

$K(n) > K(n-1) + \text{基準値変化量定数}$ ならば、

$$40 \quad K'(n) = K(n-1) + \text{基準値変化量定数}$$

$K(n-1) - \text{基準値変化量定数} \leq K(n) \leq K(n-1) + \text{基準値変化量定数}$ ならば、

$$K'(n) = K(n)$$

続いて、誤判定抑制部216は、誤判定の抑制処理を行なう。すなわち、画像種類判別部203からの画像種類判別結果信号の結果である「文字」、あるいは、「写真」がどの程度続くかをカウントして基準値を更に補正する。

【0143】図22は、補正処理の動作を示すフローチャートである。なお、各記号を下記に列記して、その補

正処理の動作を説明する。また、初期値は、 $PHO=1$ 、 $PHO1=0$ 、 $DSC0=1$ である。

【0144】

DSC : 原稿判別結果
 DSC0 : 1つ前の原稿判定結果
 PHO : 判別結果カウンタ
 PHO1 : 判別結果変化フラグ
 KSTOP : 判別結果カウンタ閾値
 reg10 [3] : 基準値補正制御レジスタ (しない=0/する=1)

MID0 : 1つ前の白基準値
 MAD0 : 1つ前の黒基準値
 MID : 補正前の白基準値
 MAD : 補正前の黒基準値
 MID' : 階調補正に使用する白基準値
 MAD' : 階調補正に使用する黒基準値
 reg10 [3] = 1 のとき次の8つの処理を番号順に優先させ、そのうちのいずれかを行なう。

【0145】(1) ($PHO \geq KSTOP$) かつ ($PHO1=1$) のとき、

$MID' = MID0$

$MAD' = MAD0$

$PHO = PHO$

$PHO1 = PHO1$

(2) ($PHO \geq KSTOP$) かつ ($PHO1=0$) のとき、

$MID' = MID$

$MAD' = MAD$

$PHO = 0$

$PHO1 = 0$

(3) ($0 < PHO < KSTOP$) かつ ($PHO1=0$) かつ ($DSC \neq DSC0$) のとき、

$MID' = MID$

$MAD' = MAD$

$PHO = PHO + 1$

$PHO1 = 0$

(4) ($0 < PHO < KSTOP$) かつ ($PHO1=0$) かつ ($DSC \neq DSC0$) のとき、

$MID' = MID$

$MAD' = MAD$

$PHO = 1$

$PHO1 = 0$

(5) ($PHO=0$) かつ ($PHO1=0$) かつ ($DSC \neq DSC0$) のとき、

$MID' = MID0$

$MAD' = MAD0$

$PHO = PHO + 1$

$PHO1 = 1$

(6) ($0 < PHO < KSTOP$) かつ ($PHO1=1$) かつ ($DSC \neq DSC0$) のとき、

$MID' = MID$

$MAD' = MAD$

$PHO = 0$

$PHO1 = 0$

(7) ($0 < PHO < KSTOP$) かつ ($PHO1=1$) かつ ($DSC = DSC0$) のとき、

$MID' = MID0$

$MAD' = MAD0$

$PHO = PHO + 1$

10 $PHO1 = 1$

(8) 上記(1)～(7)のいずれでもないとき、

$MID' = MID$

$MAD' = MAD$

$PHO = PHO$

$PHO1 = PHO1$

そして、reg10 [3] = 0 のとき

$MID' = MID$

$MAD' = MAD$

20 基準値補正部206は、このようにして補正された基準値を補正後の基準値信号として出力する。

【0146】次に、ステップS10にて、レンジ補正部207は、基準値補正補正部206の出力である補正後の基準値信号を用いて画像情報に対して階調補正を行なう。この場合、レンジ補正部207は、求められた白基準値 $Kw(n)$ と黒基準値 $Kb(n)$ とから、多値化レベルが8ビットの場合、直線的に0～FF(hex)の幅で補正をかける。すなわち、レンジ補正部207は、下記式によって画像情報を階調補正して出力画像情報を出力する。

30 【0147】 $D' = (D - Kw(n)) / (Kb(n) - Kw(n)) \times FF(hex)$

このようにして、一定期間ごとに濃度ヒストグラムから基準値を算出し、その値を用いて階調補正を行なう。

【0148】次に、ステップS11にて、リセット判定部205は、文字頻度判定部211の判定結果とピーク位置検出部202で検出されたピーク位置に基づいてリセットを判定し、リセットが判定された場合はヒストグラム作成部201をリセットする。

40 【0149】次に、ステップS12にて、1ページ分の処理が終了したか否かを判断し、終了していない場合はステップS1に戻って上記処理を繰り返し、終了していれば動作を終了する。

【0150】

【発明の効果】以上詳述したように本発明によれば、入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成し、この作成した濃度ヒストグラムにおいて、原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の頻度を持つ画像濃度値とから、上記入力された画像情報の種類を判別し、この判別結果に応じて上記入力された画像情報の階調を補正することにより、入力された画像情報の種類を

高精度に判別して、入力された画像情報の階調をリアルタイムかつ自動的に補正可能となる画像処理方法および画像処理装置を提供することができる。

【0151】また、本発明によれば、入力された画像情報から濃度ヒストグラムを作成し、この作成した濃度ヒストグラムの特徴から、上記入力された画像情報の種類を判別するとともに、上記作成した濃度ヒストグラムにおいて、原稿の下地部分の分布と、その下地部分の範囲内で最大の頻度を持つ画像濃度値とから、上記入力された画像情報の種類を判別し、これら両判別結果の組合わせにより上記入力された画像情報の種類を最終的に判別し、この判別結果に応じて上記入力された画像情報の階調を補正することにより、入力された画像情報の階調をリアルタイムかつ自動的に補正可能となる画像処理方法および画像処理装置を提供することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施の形態に係るデジタル複写機の内部構成を示す側面図。

【図2】図1に示したデジタル複写機の電気的接続および制御のための信号の流れを概略的に示すブロック図。

【図3】画像処理部の構成を概略的に示すブロック図。

【図4】レンジ補正回路の構成を詳細に示すブロック図。

【図5】白ピーク位置検出部および白幅判定部の具体的な回路例を示す構成図。

【図6】黒ピーク位置検出部の具体的な回路例を示す構成図。

【図7】文字頻度判定部および原稿種類判別部の具体的な回路例を示す構成図。

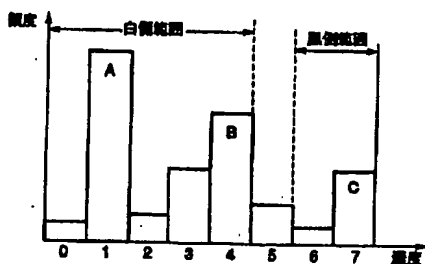
【図8】基準値算出部の具体的な回路例を示す構成図。

【図9】リセット判定部の具体的な回路例を示す構成図。

【図10】基準値選択部、基準値変化量制御部、誤判定抑制部およびレンジ補正部の具体的な回路例を示す構成図。

【図11】白下地判定部の具体的な回路例を示す構成図。

【図15】



【図12】レンジ補正部の処理動作を説明するフローチャート。

【図13】入力画像情報の多値化数を「8」にしたときの作成した濃度ヒストグラムの一例を示す図。

【図14】入力画像情報の多値化数が「8」でピークが1つしかない場合の濃度ヒストグラムの一例を示す図。

【図15】入力画像情報の多値化数が「8」でピークが3つある場合の濃度ヒストグラムの一例を示す図。

【図16】図23(a)に示す原稿の画像情報を入力したときの作成した濃度ヒストグラムの一例を示す図。

【図17】白幅判定部の処理を説明するための文字原稿に対する濃度ヒストグラムの一例を示す図。

【図18】白幅判定部の処理を説明するための写真原稿に対する濃度ヒストグラムの一例を示す図。

【図19】文字頻度判定部の処理を説明するための濃度ヒストグラムの一例を示す図。

【図20】濃度ヒストグラムのピーク位置とその左右の山の頻度を示す図。

【図21】ある一定期間ごとに算出された基準値の変化を説明するための図。

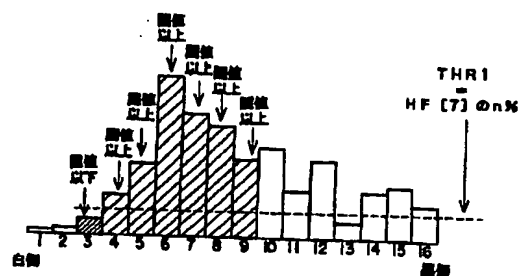
【図22】補正動作を説明するためのフローチャート。

【図23】誤判別が起きやすい原稿およびその出力画像例を示す図。

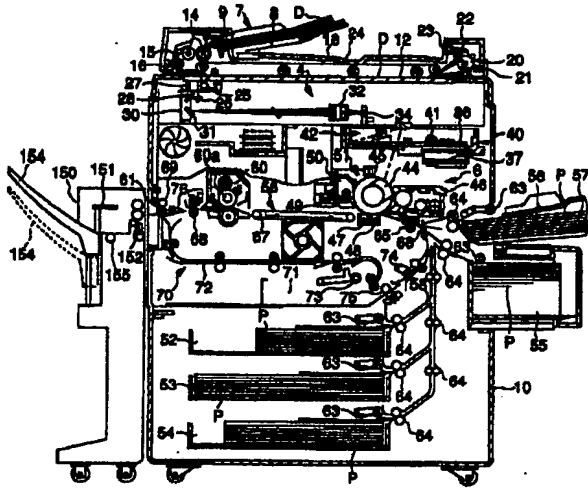
【符号の説明】

4……スキャナ部（入力手段、読取手段）、6……プリンタ部（出力手段、画像形成段）、90……主制御部、91……メインCPU、96……画像処理部、961……レンジ補正回路、201……ヒストグラム作成部（ヒストグラム作成手段）、202……ピーク位置検出部（ピーク位置検出手段）、203……画像種類判別部（画像種類判別手段）、204……基準値算出部（基準値算出手段）、206……基準値補正部（基準値補正手段）、207……レンジ補正部（階調補正手段）、208……白ピーク位置検出部、209……黒ピーク位置検出部、210……白幅判定部、211……文字頻度判定部、212……白下地判定部、213……画像種類判別部、D……原稿。

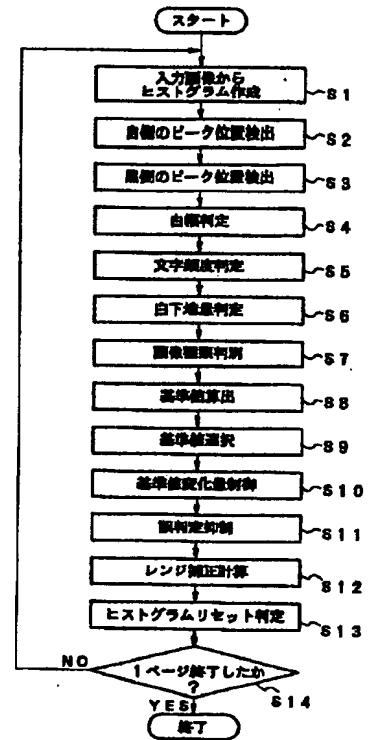
【図18】



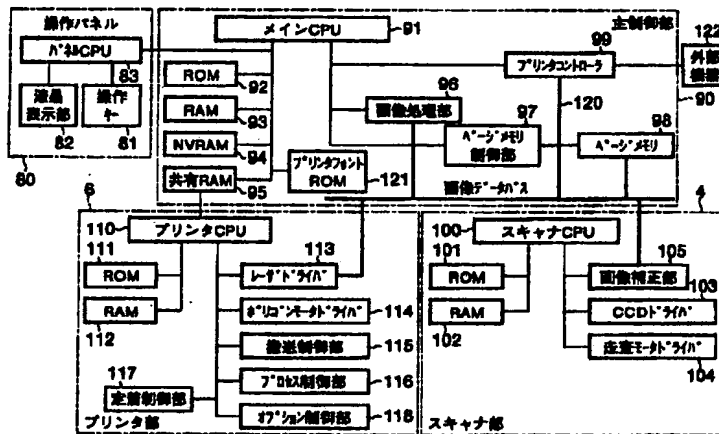
【図1】



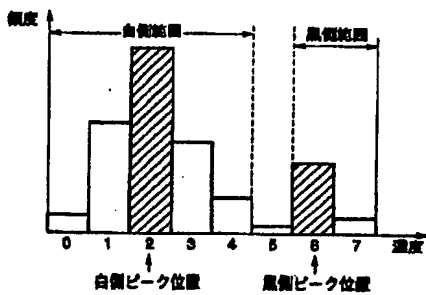
【図12】



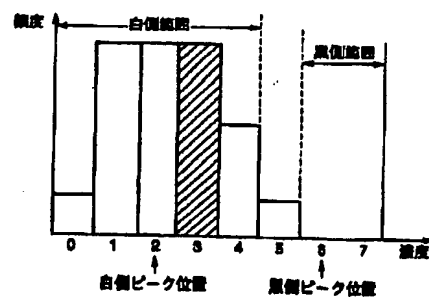
【図2】



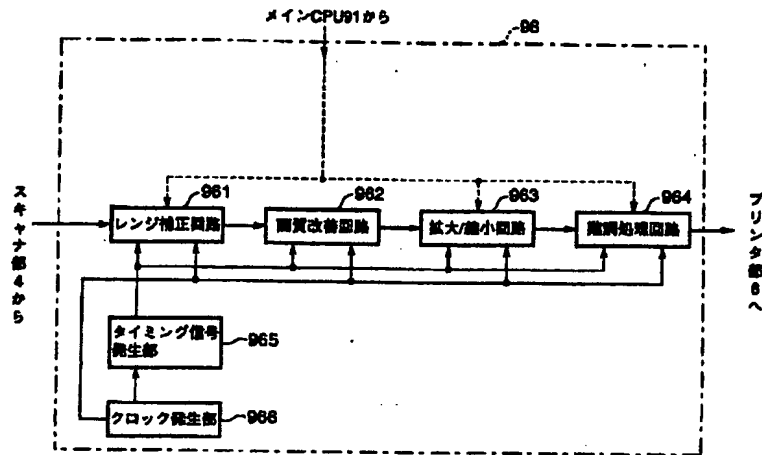
【図13】



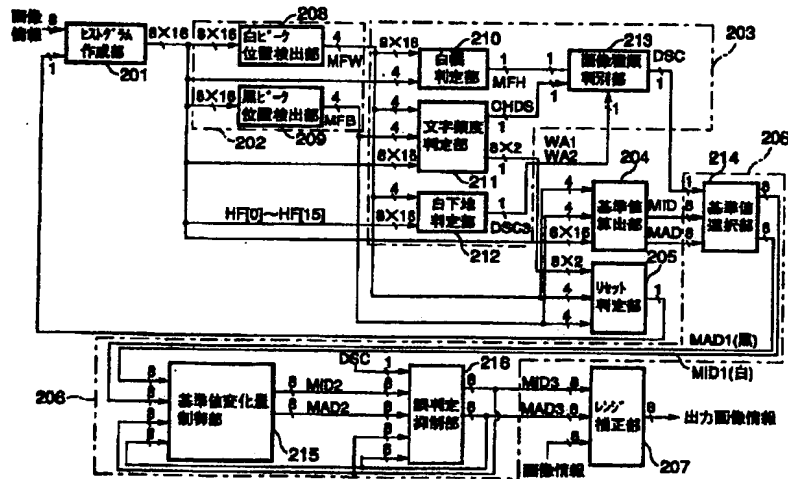
【図14】



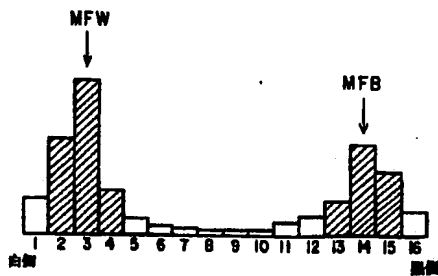
【図3】



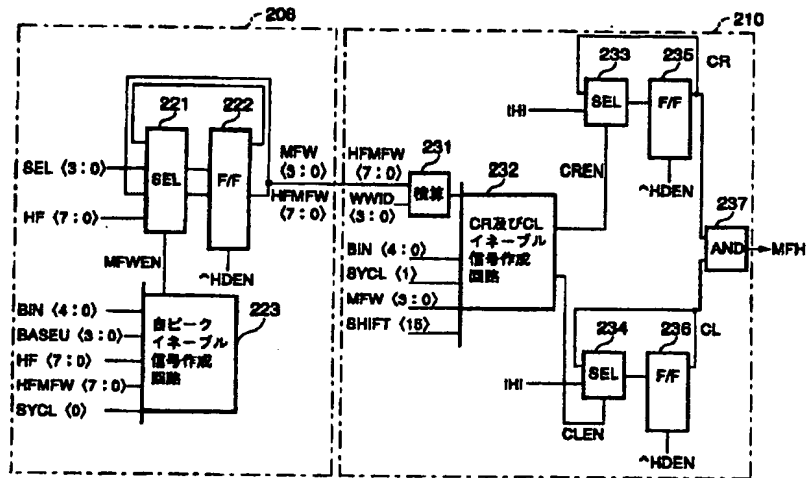
【図4】



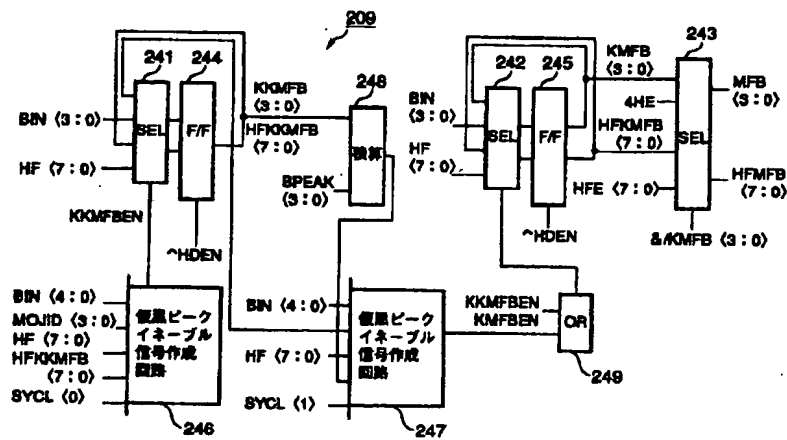
【図19】



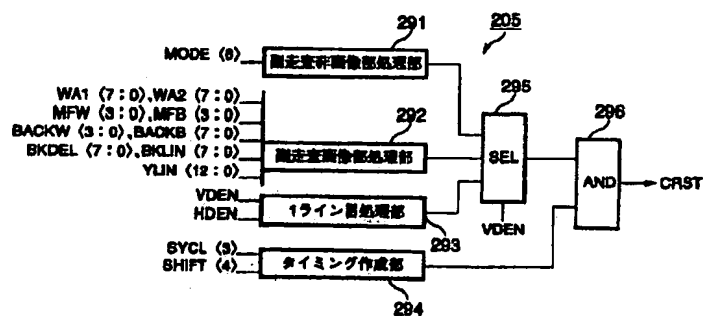
【図5】



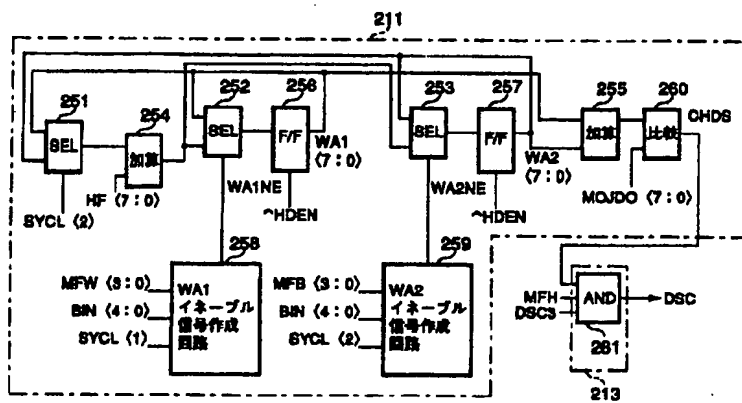
【図6】



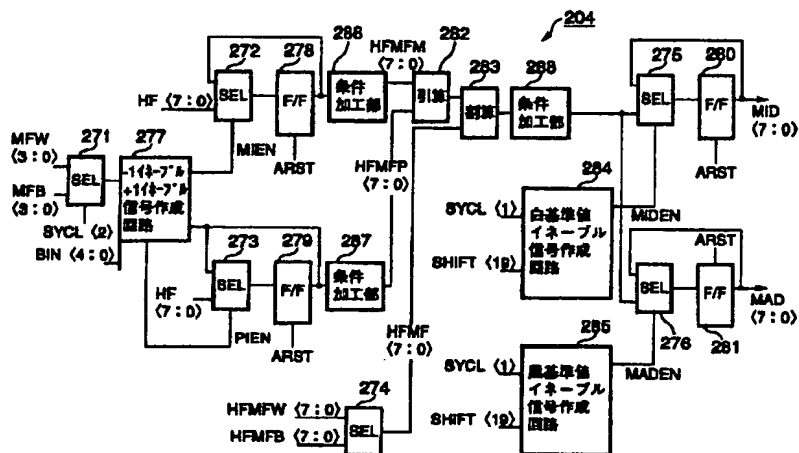
【図9】



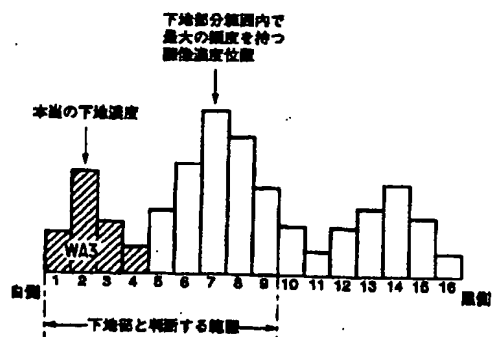
【図7】



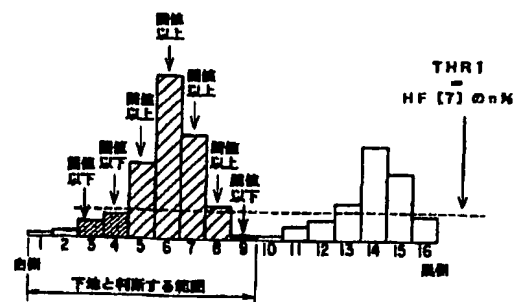
【図8】



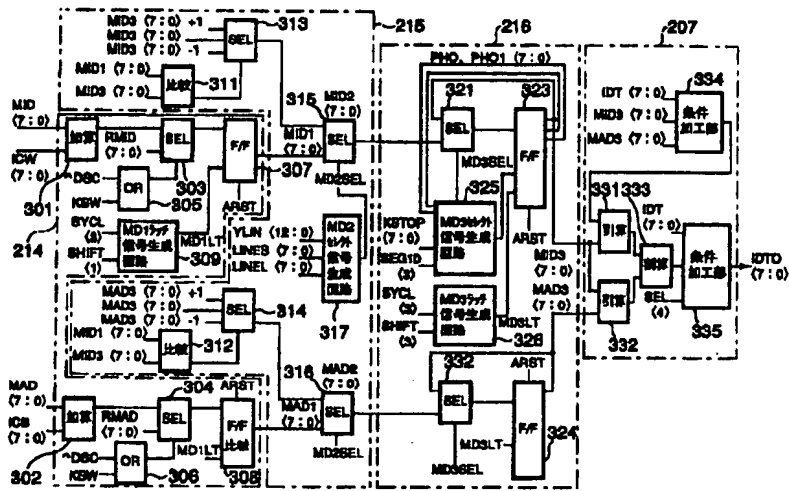
【図16】



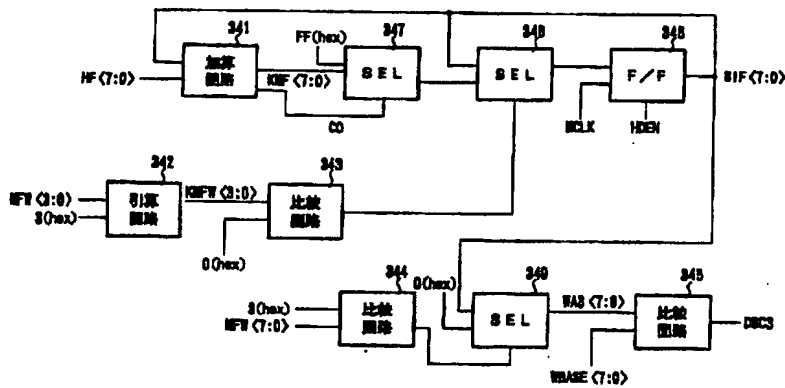
【図17】



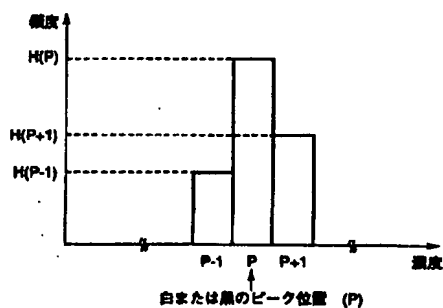
【図10】



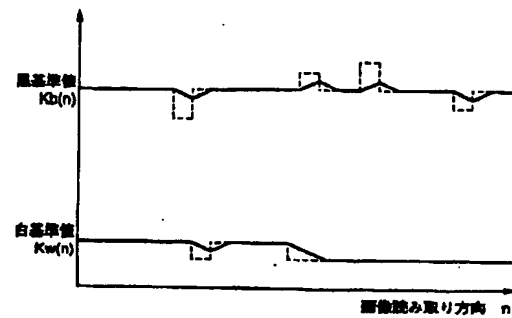
【図11】



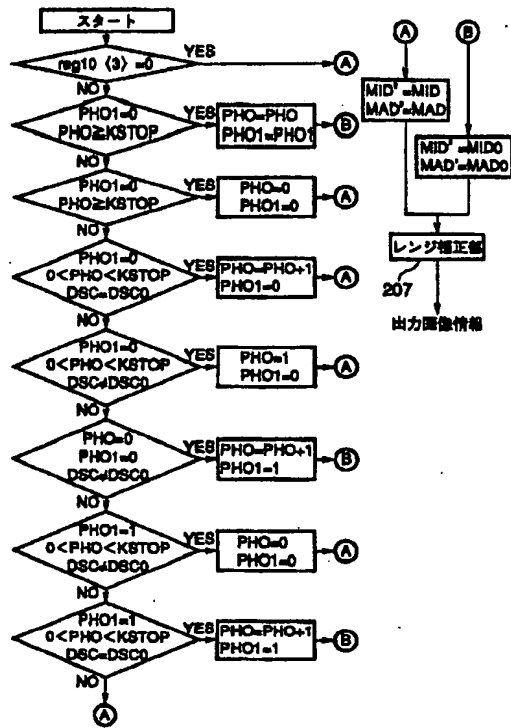
【図20】



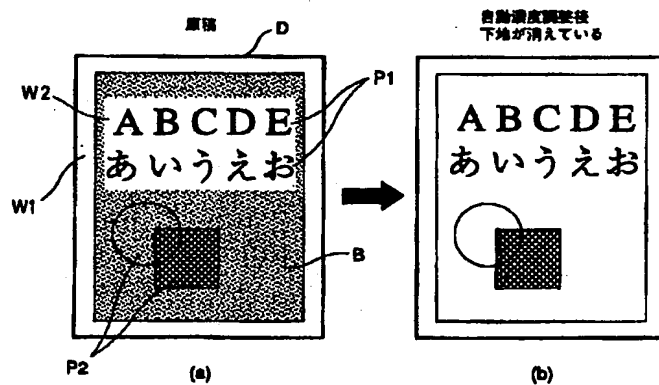
【図21】



【図22】



【図23】



(19)



JAPANESE PATENT OFFICE

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: **03044268 A**(43) Date of publication of application: **26.02.91**

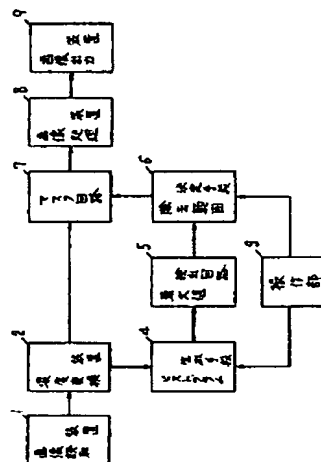
(51) Int. Cl.

H04N 1/40
G06F 15/64
(21) Application number: **01181132**(22) Date of filing: **12.07.89**(71) Applicant: **MATSUSHITA ELECTRIC IND CO LTD**(72) Inventor: **KUWABARA YASUHIRO****(54) BACKGROUND ELIMINATING DEVICE****(57) Abstract:**

PURPOSE: To save a toner required for copying and to attain easy to see character by generating a histogram representing the frequency relating to the density of a picture data, obtaining the maximum frequency of occurrence and the density when the frequency of occurrence is maximum and deciding the density region whose background is eliminated from the density.

CONSTITUTION: When a command of background elimination is given from an operation section 3, a histogram generating means 4 generates a histogram representing the frequency of occurrence relating to the density of a picture data and a maximum value detection means 5 obtains a maximum frequency of occurrence and the density when the frequency of occurrence is maximum based on the data of the histogram. An elimination range decision means 6 decides the density region whose background is eliminated based on the maximum frequency of occurrence and the density when the frequency of occurrence is maximum obtained by the detection of the maximum value and a mask means 7 discriminates whether or not the picture element of the picture data is within the range of density whose background is to be eliminated and the background is eliminated when the element is within the range. Thus, a toner required for copying the part not requiring the color background of the original is saved and easy to see character is attained.

COPYRIGHT: (C)1991,JPO&Japio



⑩ 日本国特許庁(JP) ⑪ 特許出願公開
⑫ 公開特許公報(A) 平3-44268

⑬ Int. Cl.³ ⑭ 識別記号 ⑮ 庁内整理番号 ⑯ 公開 平成3年(1991)2月26日
H 04 N 1/40 1 0 1 E 6940-5C
G 06 F 15/64 4 0 0 C 8419-5B

審査請求 未請求 請求項の数 2 (全8頁)

⑰ 発明の名称 下地除去装置

⑱ 特 願 平1-181132

⑲ 出 願 平1(1989)7月12日

⑳ 発 明 者 桑 原 康 浩 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器産業株式会社内
㉑ 出 願 人 松下電器産業株式会社 大阪府門真市大字門真1006番地
㉒ 代 理 人 弁理士 栗野 重孝 外1名

明 細 書

1. 発明の名称

下地除去装置

2. 特許請求の範囲

(1) 画像データの濃度値と度数のヒストグラムを生成するヒストグラム生成手段と、前記ヒストグラム生成手段によって生成されたヒストグラムの度数データの最大度数と前記最大度数を持つ濃度値を検出する最大値検出手段と、前記最大値検出手段から出力された、前記最大度数と前記最大濃度値とを持つ濃度値から除去する下地の濃度範囲を決定する除去範囲決定手段と前記除去範囲決定手段から出力された前記濃度範囲の最大値及び最小値と前記画像データとを比較して前記濃度範囲内か否かを判定し、この判定結果に基づいて前記画像データまたは下地除去したデータを出力するマスク手段とを備えたことを特徴とする下地除去装置。

(2) 除去範囲決定手段は、最大度数と最大濃度を持つ濃度値の他に、操作部で前記最大度数を持

つ濃度値を中心として検索する差分と、前記最大度数を使って下地除去を行なう度数のしきい値を決定する割合とを指示することによって、除去する下地の濃度範囲を決定することを特徴とする請求項(1)記載の下地除去装置。

3. 発明の詳細な説明

産業上の利用分野

本発明は、カラー画像データの下地を除去する下地除去装置に関するものである。

従来の技術

近年、画像情報においてはカラー画像の割合が増加しており、カラー画像処理装置の開発が盛んに行なわれている。原稿も各色の下地を持つものが数多く登場しており、白黒の画像処理装置では複写を鮮明に行なうことは難しくなっている。しかしながら、このような原稿の下地はカラーで複写する必要のない部分である。

一般に、カラー複写は白黒複写に比べて時間がかかり、トナーの消費量も多い。したがって、不必要な下地色までも複写するのは経済的ではない。

そこで、下地除去を行なうわけであるが、従来、下地除去はマジタイザを用いて除去する色や範囲を指定して行なったり、あるいは、操作部からのキー入力で色を指定したりして行なうしか方法がなかった。

発明が解決しようとする課題

しかしながら、このような従来の方法では、わざわざマジタイザで色や領域を指定しなければならず、また、色むれのある下地やグラデーションのかかった下地の場合は除去しにくいという課題を有していた。

また、操作部からのキー入力で除去する場合は、除去する色の種類が、R（レッド）、G（グリーン）、B（ブルー）、C（シアン）、M（マゼンタ）、Y（イエロー）、K（ブラック）の7色程に限られており、下地以外の部分にも影響を及ぼす場合があるという課題を有していた。

本発明は上記課題に鑑み、操作部から下地除去の指示を与えるだけで、自動的に下地色を検出して除去し、また除去する濃度範囲も操作部から指

示できるようにした下地除去装置を提供するものである。

課題を解決するための手段

上記課題を解決するため、本発明の下地除去装置は、画像データの濃度値と度数のヒストグラムを生成するヒストグラム生成手段と、ヒストグラム生成手段によって生成された度数データから最大度数と最大度数を持つ濃度値を検出する最大値検出手段と、最大値検出手段から出力された最大度数と最大度数を持つ濃度値から、除去する下地の濃度範囲を決定する除去範囲決定手段と、除去範囲決定手段から出力された濃度範囲の最大値及び最小値と画像データとを比較して濃度範囲内か否かを判定し、この判定結果に基づいて画像データから下地除去したデータかのどちらかを出力するマスク手段とを具備し、除去範囲決定手段においては、最大度数と最大度数を持つ濃度値の他に、操作部によって検査する濃度領域と最大度数を使って除去する度数のしきい値を決める割合を指示できるように構成したものである。

作用

本発明は上記した構成によって、操作部から下地除去の指示を与えると、ヒストグラム生成手段が画像データの濃度に関する頻度を表わすヒストグラムを生成しそのヒストグラムのデータに基づいて最大値検出手段が度数の最大値と、度数が最大のときの濃度を求める。最大値検出によって得られた度数の最大値と、度数が最大のときの濃度より、除去範囲決定手段が下地除去する濃度領域を決定し、マスク手段によって画像データの画素が下地除去すべき濃度領域内か否かを判別して、範囲内のとき下地除去が行なわれる。

また、除去範囲決定手段に、下地除去範囲を決定する場合のパラメータである検査する濃度領域と最大度数に対する度数の除去レベルを決める割合とを操作部から指示することにより、むらのある下地やグラデーションのかかった下地も除去できるようにする。

下地を除去することによって、原稿のカラー下地のような不必要な部分を複写するのに必要なト

ナーを節約し、そのうえ文字が見やすくなる。特に、モノクロ出力するときその効果は大きい。

実施例

以下本発明の一実施例の下地除去装置について、図面を参照しながら説明する。第1図は本発明の実施例における下地除去装置の基本構成図である。

第1図において、1はカラー画像データを得る手段としての画像読取装置で、原稿をイメージセンサで読みとって、読みとったアナログ値をデジタルデータに変換し、読取画像のむらの補正や諸調の補正等を行なって、色分解された3色のカラーのデジタルデータを出力する。2は濃度変換装置でイメージセンサで輝度階調として読みとられたデータを濃度階調に変換する。普通、濃度変換装置2では対数変換が行なわれる。3は操作部で、ここから下地除去を行なうか否かを指示したり、下地除去の濃度範囲を決定するためのパラメータ（後述）を入力する。4はヒストグラム生成手段で操作部3から下地除去の指示があった場合に画像データの濃度値と度数のヒストグラムを生成す

る。5は最大値検出回路で、ヒストグラム生成手段4で生成したヒストグラムのデータから最大の度数と最大の度数を持つ濃度値とを検出する。6は除去範囲決定手段で最大値検出回路5で得られた最大の度数と最大の度数を持つ濃度値とを使って下地を除去する濃度範囲を自動的に決定する。また、下地除去の濃度範囲を意図的に変えたい場合は、操作部3から検査する濃度領域と、最大度数を使って除去する度数のしきい値を決定する割合を入力することができる。7はマスク回路で、濃度変換装置2から出力される画素データの濃度が、除去範囲決定手段6で決定した除去すべき濃度範囲内に含まれるか否かを各色ごとに判別し、もしすべての色の濃度が下地除去すべき濃度範囲に含まれていたならば下地除去を行ない、少なくとも1つの色の濃度が下地除去すべき濃度範囲に含まれていないならば、下地除去を行わずにそのまま画像の画素データを次の画像処理装置8に送る。画像処理装置8では画像のボケを補正し鮮明な画像を得るためのエッジ強調やプリント色調

りを除去するマスキング、2値化等の中間画処理などが行なわれる。9は画像出力装置で画像処理装置8から出力される画像データを紙等の上に写像する装置である。

第2図はヒストグラム生成手段4で生成する濃度と度数のヒストグラムを求めるための手順を示す。操作部3より下地除去を行なうという指示があった場合にこの手順は実行される。ステップ201では1XとYの値を設定する。1Xはメモリ上の任意の基準となるアドレスを示し、Yは1つの濃度(デジタル値)の度数データを格納するために必要なバイト数である。ステップ202で1を0にする。以降、1はステップ203で1画素読み出す度にステップ205で1ずつインクリメントされる。つまり、1は読み出した画素の数を示す。ステップ203で1画素を読み出した後、ステップ204で読み出した画素の濃度を調べ、その度数を1つインクリメントする。ステップ205で1つインクリメントされた1はステップ206で1色の全画素数と比較され、もし1が全

画素数よりも小さければループしてステップ203に行き次の1画素を読み出す。1が全画素数よりも小さくなければ次のステップ207に行き3色すべて調べたかをチェックする。3色全部調べ終わっていない場合、1Xに1X+255Yの値を入れる。(この例では、濃度値は0から255の整数の値をとるものとしている。)つまり、メモリ上の基準アドレスを示す1Xを1色分ずらすことと等しい。その後、ステップ202にループして、以降次の色を1画素ずつ調べていく。ステップ207で3色すべて終わっていた場合は、すべての色のすべての画素について調べたこととなり、この手順は終了する。このような手順でヒストグラムを生成することができる。

第3図はメモリ上におけるヒストグラムの度数データの様子を示している。アドレスは一般に(1X+Y×D)で与えられる。1Xはメモリ上の任意の基準となるアドレスで、Yは1つの濃度(デジタル値)の度数データを格納するために必要なバイト数を示している。Dは濃度値で、この

例では0から255のうちのいずれかの整数値をとる。1Xは1色ごとに変わる。(第2図のステップ208で述べた)

第4図はヒストグラム生成手段4によって得られた濃度値とその度数のヒストグラムの一例を示す。第4図において(a)はR(レッド)の濃度ヒストグラム、(b)はG(グリーン)の濃度ヒストグラム、(c)はB(ブルー)の濃度ヒストグラムである。401はR(レッド)の濃度ヒストグラムの最大度数で、図のように特定の濃度範囲402だけ他の部分よりも度数が著しく大きくなる。この濃度範囲が下地の濃度範囲に相当する。このことはG(グリーン)、B(ブルー)についても同様である。ただし、最大度数、及び下地の濃度範囲は普通R、C、Bで異なった値となる。

第5図は最大値検出回路5の構成を示すブロック図である。ヒストグラム生成手段4で得られたR、G、Bの濃度値と度数のデータは各色並列に処理され、各々の色の濃度の最大度数と最大度数を持つ濃度値が同時に検出される。D₀₀₀ 501

は濃度値と度数のデータがこの回路に入力される前に、過去のデータ（最大度数の値とその濃度値）を消去するためのリセット信号である。R_{set} 503はR（レッド）の濃度値のデータを入力する信号線で、R_{max} 502はR_{set} 503から入力されるRの濃度値の度数を入力する信号線である。G（グリーン）のG_{set} 512、G_{max} 511、B（ブルー）のB_{set} 521、B_{max} 520も同様である。

まず、濃度値、及び濃度値の度数のデータが入力される前にラッチ505、508、514、517、523、526にリセット信号D_{rer} 501が入力され、ラッチ505、508、514、517、523、526がリセットされる。（以下、Rについて説明する。）D_{rer} 501信号が入力された後に濃度値R_{set} 503、及びその度数データR_{max} 502が入力される。入力された濃度の度数データR_{max} 502は比較器504でラッチ505から出力されるそれまでの最大度数データR_{max} 509と比較される。もし、度数データR_{max}

502がそれ以前の最大度数データR_{max} 509よりも小さければ、比較器504からは何も出力されず、次の濃度値、及びその度数データが入力される。もし、度数データR_{max} 502がそれ以前の最大度数データR_{max} 509以上であれば、比較器504からラッチ信号507が出力され、濃度値はラッチ508に、その濃度値の度数データはラッチ505にそれぞれラッチされ記憶される。その後、次の濃度値、及びその度数データが入力され、同様な比較がRの濃度値とその度数データが終わるまで行なわれる。最終的には、ラッチ505からはRの最大度数データR_{max} 509、ラッチ508からはRの最大度数を持つ濃度値R_{max} 510が各々出力されることとなる。G（グリーン）、B（ブルー）についても同様で、G_{max} 518からはGの最大度数データ、G_{max} 519からはGの最大度数を持つ濃度値、B_{max} 527からはBの最大度数データ、B_{max} 528からはBの最大度数を持つ濃度値がそれぞれ出力される。

第6図は除去範囲決定手段6における操作手順を示す。

この手順では操作部3から最大度数を持つ濃度値を中心として検査する差分と、下地除去を行なうか否かを識別する度数のしきい値を決定する割合を入力しているが、自動にするにはこの値をあらかじめ定めておけば良い。

ステップ601では操作部3から入力される割合の値から、下地除去を行なうか否かを決める度数のしきい値を決定する。第7図にしきい値の様子を示す。第7図はR（レッド）のヒストグラムの一例であるが、図において701は最大度数であり、702の度数がしきい値となる。（このときの操作部3から入力された割合は50%である。）次にステップ602で、最大度数を持つ濃度から操作部3から入力された差分の値を引く。第7図で説明すると、703が最大度数を持つ濃度値で704が差分、そして706が前記ステップ602によって得られた濃度値である。ステップ603ではこの得られた濃度値が0より小さいか

否かを調べる。そして0より小さい場合、ステップ604で濃度値を0に設定する。ステップ603、604はステップ602で得られた濃度値がヒストグラムの濃度の範囲（実際の濃度範囲に等しい）内にあるか否かを調べ、もし範囲外ならば範囲内の最も近い値を濃度値として設定するという手順である。

ステップ605、605、607は下地除去を行なうべき濃度値の最小値を求める手順である。ステップ605ではステップ602あるいはステップ604で得られた濃度値の度数がステップ601で得られた下地除去を行なうか否かを判別するしきい値の度数以上かどうかを調べ、もししきい値以上でなければステップ606で濃度値に1を加え、ステップ605に戻る。もししきい値以上ならばステップ607に行きそのときの濃度値をR_{min}に入れる。第7図を使って説明すると、濃度値706の度数はしきい値702よりも小さい。したがって、濃度値706に1を加える。つまり、濃度値は707の濃度値となる。707

の濃度値も同様で度数がしきい値より小さいので濃度値707にさらに1が加えられ、濃度値は703の濃度値になる。濃度値703の度数はしきい値702よりも大きい。したがって、このループを抜け、次のステップ607でこのときの濃度値703がRminに入る。

次からのステップでは下地除去をすべき濃度値の最大値を求める。ステップ608では最大濃度を持つ濃度値に操作部3から入力される差分の値を加える。第7図で説明すると、703が最大度数を持つ濃度値で705が差分、そして708が前記ステップ608によって得られた濃度値である。次にステップ609で、ステップ608で得られた濃度値が255より大きいかが比較される。(255は実際の濃度の最大値)もし、ステップ608で得られた濃度値が255より大きい場合、濃度値は255に設定される。それ以外の場合はそのままの濃度値で次のステップ611が実行される。ステップ609、610もステップ608で得られた濃度値がヒストグラムの濃度

の範囲(実際の濃度範囲に等しい。)内にあるか否かを調べ、もし範囲外ならば範囲内の最も近い値を濃度値として設定するという手順である。ステップ611、612、613は下地除去を行なうべき濃度値の最大値を求める手順である。ステップ611ではステップ608あるいはステップ610で得られた濃度値の度数がステップ601で得られた下地除去を行なうか否かを判別するしきい値の度数以上かどうかを調べ、もししきい値以上でなければステップ612で濃度値に1を引き、ステップ611に戻る。もししきい値以上ならばステップ613に行きそのときの濃度値をRmaxに入れる。第7図を使って説明すると、濃度値708の度数はしきい値702よりも大きいので、ステップ613に行きRmaxには濃度値708の値が入る。

以上の手順で下地除去すべき濃度の最大値と最小値が得られる。つまり、709に示す濃度範囲が下地除去すべき濃度範囲である。(説明ではRの場合のみを例に挙げたが、G(グリーン)、B

(ブルー)の場合も同様である。)

第8図はマスク回路7のブロック図を示す。

810、811、812、813、814、815は比較器であり、822、823、824、828はORゲートで、834、835、836はセレクトである。まず、R(レッド)の画像データの流れについて述べる。比較器810には除去範囲決定手段6で得られた下地除去を行なうRの濃度の最大値Rmax801と1つの画素データの濃度Rin802が入力される。比較器810はRmax801とRin802を比較しRin802がRmax801より大きければハイレベル信号を816の信号線を通してORゲート822に出力する。同時に比較器811で、1つの画素データの濃度Rin802と、除去範囲決定手段6で得られた下地除去を行なうRの濃度の最小値であるRmin803とが比較され、もしRin802がRmin803より小さければハイレベル信号を信号線817を通してORゲート822に出力する。ORゲート822は信号線

816、817の少なくとも一方がハイレベル信号のときハイレベル信号を信号線825を通して4入力ORゲート829に出力する。つまり、1つの画素データの濃度Rin802が下地除去すべき濃度の最小値Rmin803から最大値Rmax801の間になれば、ハイレベル信号が信号線825を通してORゲート829に伝達される。

G(グリーン)、B(ブルー)についても同様で、それぞれORゲート828に信号が伝達される。

SCUT828は下地除去を行なうか否かを操作部3から入力するための信号線で、下地除去を行わない場合はSCUT828をハイレベル信号にする。

4入力ORゲート829への入力線825、826、827、828がすべてローレベル信号のときORゲート829はローレベル信号を出力する。つまり、下地除去を行なう場合(SCUT828信号がローレベル信号の場合)で、濃度

Rin802、濃度Gin805、濃度Bin808のすべてが下地除去すべき濃度範囲内にあったとき、ORゲート829からローレベル信号が出力される。

ORゲート829からの出力830がローレベル信号のときR(レッド)セクタ834はRin802の濃度要素データではなく、信号線831からの入力する濃度0を選択し、Rout837として濃度0を出力する。このことはG(グリーン)、B(ブルー)についても同様で、セクタ835、836はそれぞれGout838、Bout839から濃度0を出力する。

下地除去を行わないとき(SCUT828がハイレベル信号のとき)、あるいは濃度Rin802、濃度Gin805、濃度Bin808の少なくとも1つが下地除去を行なうべき濃度範囲外にあったとき、ORゲート829はハイレベル信号を出力する。ORゲート829からの出力(信号線830)がハイレベル信号であった場合、Rのセクタ834はRin802の濃度要素デ

ータをRout837から出力する。このことはG、Bについても同様で、それぞれGout838からGin805のデータを、Bout839からBin808のデータを出力する。

発明の効果

本発明は、以上説明したように構成されているので、以下に記載されるような効果を奏する。

操作部から下地除去の指示を与えることにより、ヒストグラム生成手段が画像データの濃度に関する頻度を示すヒストグラムを生成し、そのヒストグラムのデータに基づいて最大値検出手段が度数の最大値と、度数が最大のときの濃度を求める。最大値検出によって得られた度数の最大値と、度数が最大のときの濃度より、除去範囲決定手段が下地除去する濃度領域を決定し、マスク手段によって画像データの画素が下地除去すべき濃度領域内か否かを判別して、範囲内のとき下地除去が行なわれる。このように、操作部から下地除去の指示を与えるだけで自動的に下地除去を行なうことができ、デジタイザを用いて色や領域を指定する

という煩わしさが無い。

また、除去範囲決定手段に、操作部から下地除去範囲を決定する場合のパラメータである検査する濃度領域と最大度数に対する度数の除去レベルを決める割合とを与えることにより、むらのある下地やグラデーションのかかった下地も除去できるようにする。

以上の下地を除去することによって、カラー下地の原稿の下地色のような不必要な部分を複写するのに必要なトナーを節約し、そのうえ文字が見やすくなるという効果がえられる。特に、モノクロ出力するときその効果は大きい。

4、図面の簡単な説明

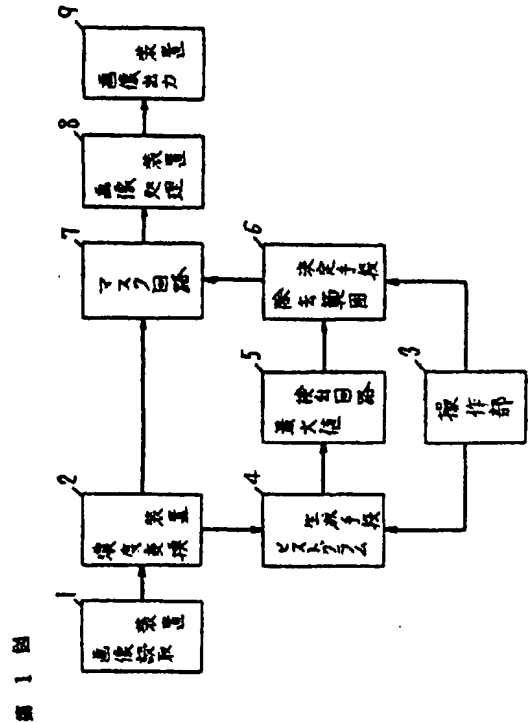
第1図は本発明の一実施例における下地除去装置の基本構成図、第2図は第1図のヒストグラム生成手段で生成する濃度と度数のヒストグラムを求めるための手順を示したフローチャート図、第3図はメモリ上におけるヒストグラムの度数データの様子を示した説明図、第4図は第1図のヒストグラム生成手段によって得られた濃度値とその

度数のヒストグラム図、第5図は第1図の最大値検出回路の構成を示すブロック図、第6図は第1図の除去範囲決定手段における操作手順を示したフローチャート図、第7図は第8図の説明のためのしきい値や差分の様子を示したR(レッド)のヒストグラム図、第8図は第1図のマスク回路のブロック図である。

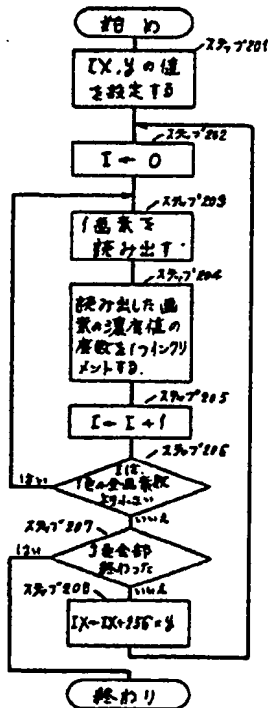
1…画像読取装置、2…濃度変換装置、3…操作部、4…ヒストグラム生成手段、5…最大値検出回路、6…除去範囲決定手段、7…マスク回路、8…画像処理装置、9…画像出力装置、504、513、522、810、811、812、813、814、815…比較器、505、508、514、517、523、526…ラッチ、701…R(レッド)のヒストグラム例の最大度数、703…Rのヒストグラム例の最大度数を持つ濃度値、702…下地除去を行なうか否かを判別するしきい値、704、705…差分、709…Rのヒストグラム例の下地除去すべき濃度範囲、706、

707, 703, 708...濃度値、822,
823, 824, 829...ORゲート、834,
835, 836...セレクト。

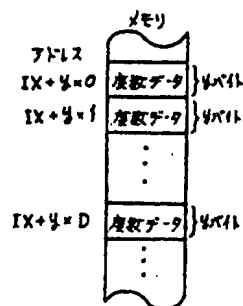
代理人の氏名 弁理士 栗野重孝 ほか1名



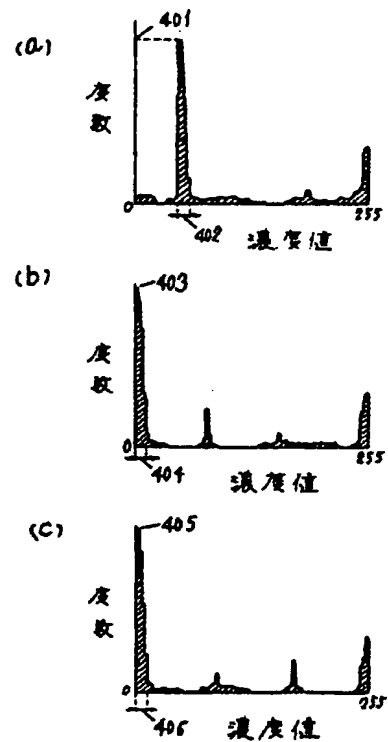
第2図



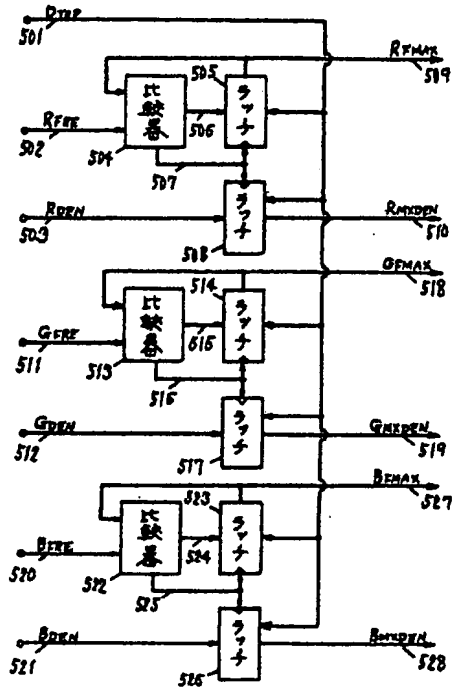
第3図



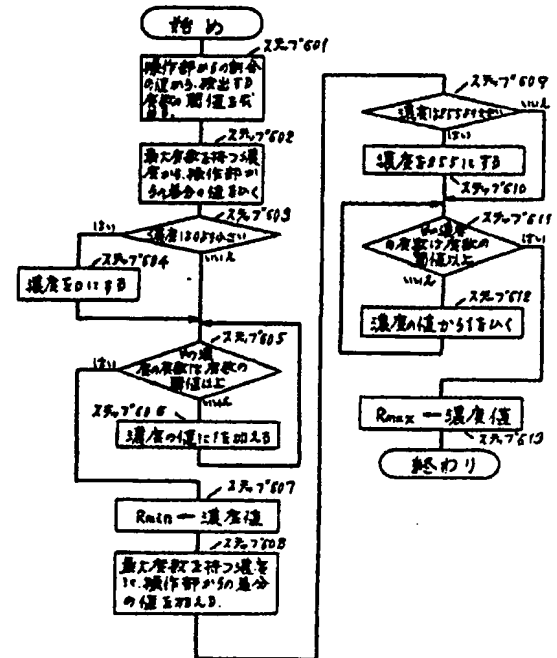
第4図



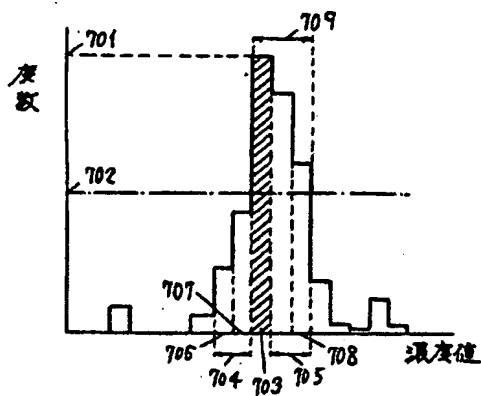
第 5 図



第 6 図



第 7 図



第 8 図

